



MD520 系列通用变频器

调试手册



工业自动化



智能电梯



新能源汽车



工业机器人



轨道交通



资料编码 19011571C01

前言

资料简介

MD520系列变频器是一款通用高性能矢量控制变频器，用于实现高需求应用中准确速度和转矩控制的矢量控制，支持异步交流感应电机（IM），永磁同步电机（PMSM）和同步磁阻电机（SynRM），同时具备STO安全功能、故障跛行、位置控制、张力控制等功能。

本手册介绍产品的调试与试运行操作，包括调试工具、调试流程、调试具体操作和故障处理等内容。功能码、故障码的完整信息，请参见19012396《MD520系列通用变频器参数手册》。

更多资料

资料名称	资料编码	内容简介
MD520系列通用变频器手册包	PS00012134	介绍产品的选型、机械设计、电气设计、安装、通信、调试、功能应用、故障处理、以及产品符合认证及标准等内容。
MD520系列通用变频器参数手册	19012396	介绍产品的功能码、故障码信息。
MD520系列通用变频器快速安装与调试手册	19011568	介绍产品的安装、接线、调试、故障处理等内容。
MD520系列通用变频器硬件手册	19011569	介绍产品的系统构成、技术规格、部件、尺寸、选配件（安装附件、线缆、外围电气元件）、扩展卡等，以及产品相关的日常保养与维护指导、符合认证及标准等详细内容。
MD520系列通用变频器安装指导	19011570	介绍产品的安装尺寸、空间设计、详细安装步骤、接线要求、布线要求、选配件安装要求，以及常见的EMC问题解决建议。
MD520系列通用变频器调试手册（本手册）	19011571	介绍产品的调试工具、调试流程、详细调试步骤、故障处理等内容。
MD520系列通用变频器通信手册	19011641	介绍产品的通信方式、通信组网、通信配置等内容。
MD520系列通用变频器功能手册	19011572	介绍产品的功能应用、故障处理等内容。
MD520系列通用变频器安全功能手册	19011794	介绍了产品安全信息、机械与电气安装说明、调试及维护指导、安全参数等内容。

版本变更记录

修订日期	资料版本	对应软件版本	资料变更内容
2024-09	C01	版本号：A13 版本标签：F7-10= U60.07/F7-11= U61.10/F7-15= 000.00/F7-16=000.00	修改内容： ● 全文勘误
2024-08	C00	版本号：A13 版本标签：F7-10= U60.07/F7-11= U61.10/F7-15= 000.00/F7-16=000.00	修改内容： ● 更新第30页 “2.1.1 基本调试流程” ● 更新第32页 “2.1.2 V/f控制模式调试流程” ● 更新第34页 “2.1.3 SVC控制模式调试流程” ● 更新第36页 “2.1.4 FVC控制模式调试流程” ● 更新第37页 “2.2.1 上电前检查” ● 全文勘误 ● 删除PMVVC功能 功能码、故障码的完整信息，请参见19012396《MD520系列通用变频器参数手册》
2024-02	B01	版本号：A12 版本标签：F7-10= U60.07/F7-11= U61.10/F7-15= 000.00/F7-16=000.00	删除内容： ● 删除“3.2 故障码一览表”、“3.3 故障属性一览表”，新增第79页“3.2 故障和报警码列表”，故障码内容引用参数手册 ● 删除“4 参数一览表” 功能码、故障码的完整信息，请参见19012396《MD520系列通用变频器参数手册》
2023-11	B00	版本号：A10 版本标签：F7-10= U60.07/F7-11= U61.08/F7-15= 000.00/F7-16=000.00	修改内容： ● 更新第11页 “1.1 LED操作面板说明” ● 更新第25页 “1.8 操作面板驱动电机演示” ● 更新第76页 “3.2 故障码一览表” ● 更新第86页 “3.3 故障属性一览表” ● 更新第92页 “参数一览表” ● 全文细小勘误
2022-01	A00	-	手册第一次发布

关于手册获取

本手册不随产品发货，如需获取电子版PDF文件，可以通过以下方式获取：

- 登录汇川技术官方网站 (www.inovance.com)，“服务与支持-资料下载”，搜索关键字并下载。
- 使用手机扫描产品机身二维码，获取产品配套手册。
- 扫描下方二维码，安装掌上汇川app，在app内搜索获取手册。



保修声明

正常使用情况下，产品发生故障或损坏，汇川技术提供保修期内的保修服务（产品保修期请详见订货单）。超过保修期，将收取维修费用。

保修期内，以下情况造成的产品损坏，将收取维修费用。

- 不按手册中的规定操作本产品，造成的产品损坏。
- 火灾、水灾、电压异常，造成的产品损坏。
- 将本产品用于非正常功能，造成的产品损坏。
- 超出产品规定的使用范围，造成的产品损坏。
- 不可抗力（自然灾害、地震、雷击）因素引起的产品二次损坏。

有关服务费用按照厂家统一标准计算，如有契约，以契约优先的原则处理。

详细保修说明请参见《产品保修卡》。

目录

前言	1
安全注意事项	6
1 调试工具	11
1.1 LED操作面板说明	11
1.2 相关参数	17
1.3 参数设置	19
1.4 参数查看	20
1.5 状态参数显示	21
1.6 故障和报警显示	23
1.7 MF.K多功能键操作	24
1.8 操作面板驱动电机演示	25
2 调试与试运行	30
2.1 调试流程	30
2.1.1 基本调试流程	30
2.1.2 V/f控制模式调试流程	32
2.1.3 SVC控制模式调试流程	34
2.1.4 FVC控制模式调试流程	36
2.2 调试步骤	37
2.2.1 上电前检查	37
2.2.2 上电	38
2.2.3 参数初始化	39
2.2.4 查看软件版本	39
2.2.5 电机参数设置	40
2.2.6 电机参数辨识	41
2.2.7 设置命令源	43
2.2.8 设置频率源	44
2.2.9 设置控制模式	45
2.2.10 设置V/f参数（可选）	45
2.2.11 设置SVC参数（可选）	46
2.2.12 设置FVC参数（可选）	47
2.2.13 设定加减速时间	48
2.2.14 设置启动方式（可选）	48
2.2.15 设定启动频率（可选）	49
2.2.16 设定S曲线（可选）	50
2.2.17 设定停机参数	50
2.2.18 AI设置（可选）	50
2.2.19 AO设置（可选）	57
2.2.20 DI设置（可选）	58
2.2.21 DO设置（可选）	64
2.2.22 设置多段速指令（可选）	67

2.2.23 设置继电器输出（可选）	69
3 故障处理	73
3.1 常用故障及诊断	73
3.1.1 报警与故障显示	73
3.1.2 故障发生后再启动	73
3.1.3 常见故障处理	76
3.1.4 不同控制模式下试运行处理对策	77
3.2 故障和报警码列表	79

安全注意事项

安全声明

- 本章对正确使用本产品所需关注的安全注意事项进行说明。在使用本产品之前，请先阅读产品手册并正确理解安全注意事项的相关信息。如果不遵守安全注意事项中约定的事项，可能导致人员死亡、重伤，或设备损坏。
- 手册中的“危险”、“警告”和“注意”事项，并不代表所应遵守的所有安全事项，只作为所有安全注意事项的补充。
- 本产品应在符合设计规格要求的环境下使用，否则可能造成故障，因未遵守相关规定引发的功能异常或部件损坏等不在产品质量保证范围之内。
- 因未遵守本手册的内容、违规操作产品引发的人身安全事故、财产损失等，汇川技术将不承担任何法律责任。

安全等级定义



危险

表示如果不按规定操作，则导致死亡或严重身体伤害。



警告

表示如果不按规定操作，则可能导致死亡或严重身体伤害。



注意

表示如果不按规定操作，则可能导致轻微身体伤害或设备损坏。

安全注意事项

- 本手册中产品的图解，有时为了展示产品细节部分，产品为卸下外罩或安全遮盖物的状态。使用本产品时，请务必按规定装好外罩或遮盖物，并按手册的规定操作。
- 本手册中的产品图示仅为示例，可能与您订购的产品略有差异，请以实际订购产品为准。
- 作业人员必须采取机械防护措施保护人身安全，请穿着和佩戴必要的防护设备，如穿防砸鞋、穿安全服、戴安全镜、戴防护手套和袖套等。

开箱验收	
	警告 ● 开箱时发现产品及产品附件有损伤、锈蚀、使用过的迹象等问题，请勿安装！ ● 开箱时发现产品内部进水、部件缺少或有部件损坏时，请勿安装！ ● 请仔细对照装箱单，发现装箱单与产品名称不符时，请勿安装！
	注意 ● 开箱前请检查设备的外包装是否完好，有无破损、浸湿、受潮、变形等情况。 ● 请按照层次顺序打开包装，严禁猛烈敲打！ ● 开箱时请检查设备及附件表面有无残损、锈蚀、碰伤等情况。 ● 开箱后请仔细对照装箱清单，查验设备及附件数量、资料是否齐全。
储存与运输时	

**警告**

- 请务必使用专业的起重设备，且由具有操作资质的专业人员搬运大型或重型产品。否则有导致受伤或产品损坏的危险！
- 垂直起吊产品前，请确认产品的前外罩、端子排等产品构成部件已用螺丝固定牢靠，否则部件脱落有导致人员受伤或产品损坏的危险！
- 产品被起重设备吊起时，产品下方禁止人员站立或停留。
- 用钢丝绳吊起产品时，请平稳匀速吊起，勿使产品受到振动或冲击，勿使产品翻转，也不要使产品长时间处于被吊起状态，否则有导致人员受伤或产品损坏的危险！

**注意**

- 搬运产品时请务必轻抬轻放，随时注意脚下物体，防止绊倒或坠落，否则有导致受伤或产品损坏的危险！
- 徒手搬运产品时，请务必抓牢产品壳体，避免产品部件掉落，否则有导致受伤的危险！
- 请严格按照产品要求的储存与运输条件进行储存与运输，否则有导致产品损坏的危险。
- 避免在水溅雨淋、阳光直射、强电场、强磁场、强烈振动等场所储存与运输。
- 避免产品储存时间超过3个月，储存时间过长时，请进行更严密的防护和必要的检验。
- 请将产品进行严格包装后再进行车辆运输，长途运输时必须使用封闭的箱体。
- 严禁将本产品与可能对本产品构成影响或损害的设备或物品一起混装运输。

安装时**危险**

- 只有受过电气设备相关培训，具有电气知识的专业人员才能操作。严禁非专业人员操作！

**警告**

- 安装前请务必仔细阅读产品手册和安全注意事项！
- 请勿在强电场或强电磁波干扰的场所安装本产品！
- 进行安装作业前，请确保安装位置的机械强度足以支撑设备重量，否则会导致机械危险。
- 进行安装作业时，请勿穿着宽松的衣服或佩戴饰品，否则可能会有触电的危险！
- 将产品安装到封闭环境（如机柜内或机箱内）中时，请用冷却装置（如冷却风扇或冷却空调）充分冷却，以满足安装环境要求，否则可能导致产品过热或火灾。
- 严禁改装本产品！
- 严禁拧动产品零部件及元器件的固定螺栓和红色标记的螺栓！
- 本产品安装在柜体或终端设备中时，柜体或终端设备需要提供相应的防火外壳、电气防护外壳和机械防护外壳等防护装置，防护等级应符合相关IEC标准和当地法律法规要求。
- 在需要安装变压器等强电磁波干扰的设备时，请安装屏蔽保护装置，避免本产品出现误动作！
- 请将产品安装在金属等阻燃物体上，勿使易燃物接触产品或将易燃物附着在产品上，否则会有引发火灾的危险。

**注意**

- 进行安装作业时，请用布或纸等遮住产品顶部，以防止钻孔时的金属屑、油、水等异物进入产品内部，导致产品故障。作业结束后，请拿掉遮盖物，避免遮盖物堵住通风孔影响散热，导致产品异常发热。
- 当对以恒定速度运行的机械进行可变速运行时，可能发生共振。此时，在电机机架下安装防振橡胶或使用振动抑制功能，可有效减弱共振。

接线时

 危险 ● 严禁非专业人员进行设备安装、接线、保养维护、检查或部件更换！ ● 接线前，请切断所有设备的电源。切断电源后设备内部电容有残余电压，请至少等待产品上警告标签规定的时间再进行接线等操作。测量主回路直流电压，确认处在安全电压之下，否则会有触电的危险。 ● 请在切断电源的状态下进行接线作业、拆产品外罩或触碰电路板，否则会有触电的危险。 ● 请务必保证设备和产品的良好接地，否则会有电击危险。
 警告 ● 严禁将输入电源连接到设备或产品的输出端，否则会引起设备损坏，甚至引发火灾。 ● 驱动设备与电机连接时，请务必保证产品与电机端子相序准确一致，避免造成电机反向旋转。 ● 接线时使用到的线缆必须符合相应的线径和屏蔽等要求，使用屏蔽线缆的屏蔽层需要单端可靠接地！ ● 请按照手册中规定的紧固力矩进行端子螺丝紧固，紧固力矩不足或过大，可能导致连接部分过热、损坏，引发火灾危险。 ● 接线完成后，请确保所有线缆接线正确，产品内部没有掉落的螺钉、垫片或裸露线缆，否则可能有触电危险或损坏产品。
 注意 ● 请遵守静电防止措施（ESD）规定的步骤，并佩戴静电手环进行接线等操作，避免损坏设备或产品内部的电路。 ● 对控制回路接线时，请使用双股绞合屏蔽线，将屏蔽层连接到产品的接地端子上进行接地，否则会导致产品动作异常。
上电时
 危险 ● 上电前，请确认产品安装完好，接线牢固，电机装置允许重新启动。 ● 上电前，请确认电源符合产品要求，避免造成产品损坏或引发火灾！ ● 严禁在通电状态下打开产品柜门或产品防护盖板、触摸产品的任何接线端子、拆卸产品的任何装置或零部件，否则有触电危险！
 警告 ● 接线作业和参数设定完成后，请进行机器试运行，确认机器能够安全动作，否则可能导致人员受伤或设备损坏。 ● 通电前，请确保产品的额定电压与电源电压一致。如果电源电压使用有误，会有引发火灾的危险。 ● 通电前，请确保产品、电机以及机械的周围没有人员，否则可能导致人员受伤或死亡。
运行时
 危险 ● 严禁非专业人员进行产品运行，否则会有导致人员受伤或死亡危险！ ● 严禁在运行状态下触摸设备的任何接线端子、拆卸设备和产品的任何装置或零部件，否则有触电危险！

**警告**

- 严禁触摸设备外壳、风扇或电阻等以试探温度，否则可能引起灼伤！
- 运行中，避免其他物品或金属物体等掉入设备中，否则可能引起火灾或产品损坏！

保养时**危险**

- 严禁非专业人员进行设备安装、接线、保养维护、检查或部件更换！
- 严禁在通电状态下进行设备保养，否则有触电危险！
- 切断所有设备的电源后，请至少等待产品上警告标签规定的时间再进行设备保养等操作。
- 使用PM电机时，即使产品的电源关闭，在电机旋转期间，电机端子上也会产生感应电压。请勿触摸电机端子，否则可能会有触电风险。

**警告**

- 请按照设备维护和保养要求对设备和产品进行日常和定期检查与保养，并做好保养记录。

维修时**危险**

- 严禁非专业人员进行设备安装、接线、保养维护、检查或部件更换！
- 严禁在通电状态下进行设备维修，否则有触电危险！
- 切断所有设备的电源后，请至少等待产品上警告标签规定的时间再进行设备检查、维修等操作。

**警告**

- 请按照产品保修协议进行设备报修。
- 当熔断器熔断、断路器跳闸或剩余电流动作保护器(RCD)跳闸时，请至少等待产品上警告标签规定的时间后，再接通电源或进行机器操作，否则可能导致人员伤亡及设备损坏。
- 设备出现故障或损坏时，务必由专业人员按照维修指导对设备和产品进行故障排除和维修，并做好维修记录。
- 请按照产品易损件更换指导进行更换。
- 请勿继续使用已经损坏的机器，否则可能会造成人员伤亡或产品更大程度的损坏。
- 更换设备后，请务必重新进行设备接线检查与参数设置。

报废时**警告**

- 请按照国家有关规定与标准进行设备、产品的报废，以免造成财产损失或人员伤亡！
- 报废的设备与产品请按照工业废弃物处理标准进行处理回收，避免污染环境。

安全标识

为了保障安全作业，请务必遵守粘贴在设备上的安全标识，请勿损坏、剥下安全标识。安全标识说明如下：

安全标识		内容说明
T12及以下机型	T13机型	
		●使用产品之前请仔细阅读安全相关手册和使用说明，否则会有人员伤亡或产品损坏的危险！ ●在通电状态下和电源切断后10分钟内（T12及以下机型）/15分钟内（T13机型），请勿触摸端子部分或拆下盖板，否则会有电击危险！

1 调试工具

1.1 LED操作面板说明

尺寸

LED操作面板的外形及安装尺寸如下图所示。

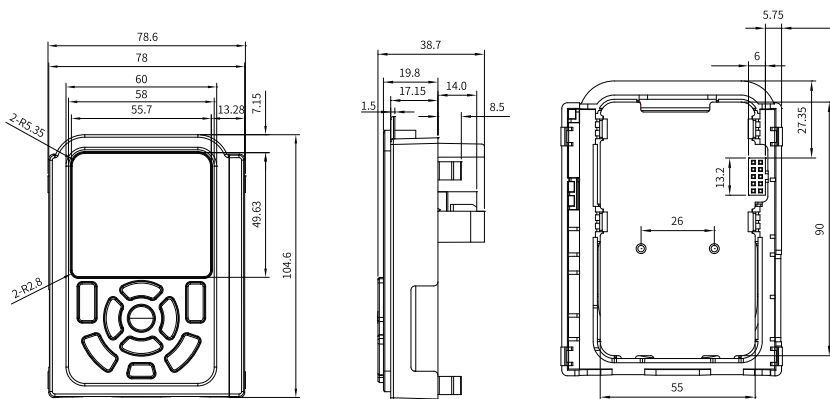


图1-1 LED操作面板外形尺寸T1~T4（单位：mm）

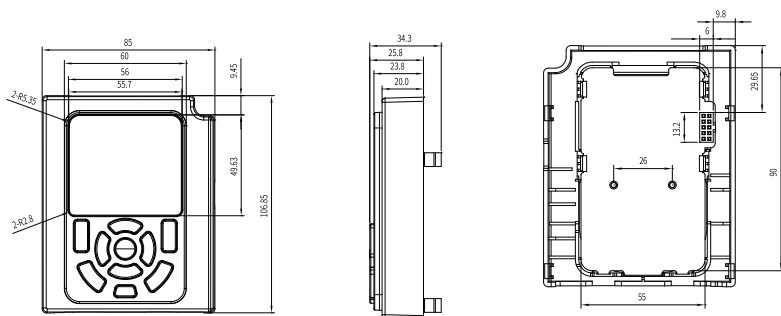


图1-2 LED操作面板外形尺寸T5~T12（单位：mm）

部件说明

LED操作面板可以显示运行状态、故障信息，进行参数设置等。操作面板如下图所示。

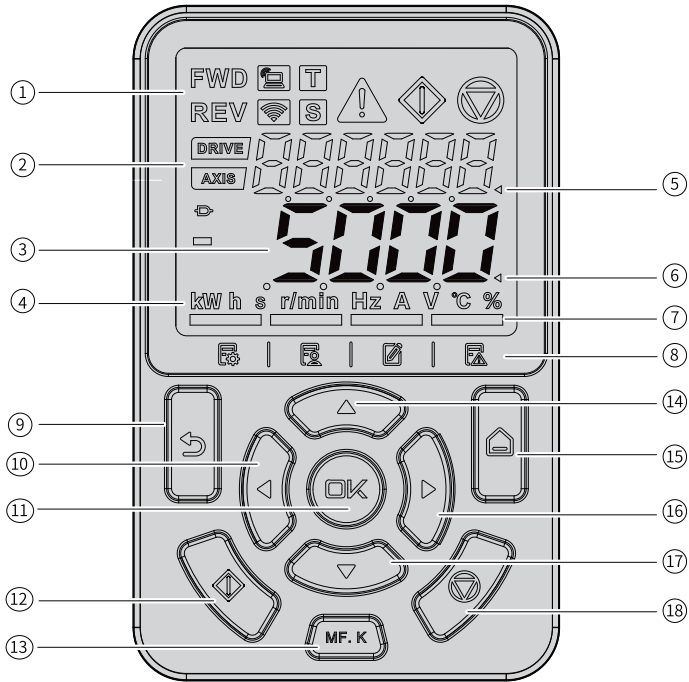


图1-3 部件示意图

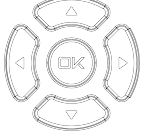
表1-1 操作面板构成说明

序号	部件名称	说明
①	状态指示灯	-
②	辅显示区	显示以下信息： ● 键盘测试、电机参数辨识等提示信息显示 ● 当前故障及系统整体监视 ● 站号、电动、STO状态
③	主显示区	显示功能码等
④	单位指示灯	-
⑤	辅显示区操作光标	-
⑥	主显示区操作光标	-
⑦	菜单指示灯	用于指示当前菜单，通过菜单键进行切换。同一时间只能有一个指示灯亮。
⑧	菜单标识	菜单标识从左到右分别为：基本菜单、用户自定义参数、设定值有更改的参数（非默认值）、故障列表
⑨	编程/返回键	-
⑩	左移位键	-

序号	部件名称	说明
⑪	确认键	-
⑫	运行键	-
⑬	多功能选择键	-
⑭	递增键	-
⑮	菜单键	-
⑯	右移位键	-
⑰	递减键	-
⑱	停机键	-

按键信息

表1-2 按键说明

按键	名称	功能
	菜单键	长按此键，可切换主显示区和辅显示区 在主显示区，点按此键，可切换不同菜单（基本菜单、用户自定义参数、设定值有更改的参数（非默认值）、故障列表）
	编程/返回键	返回上一画面 进入一级菜单
	确认键	进入设置/确认设置
	导航键	在辅显示区，按左右键切换显示状态 在主显示区： - 基本菜单、用户菜单及校对菜单：监控页面，下键用作键盘电位计，左右键用来切换监控变量；参数页面，上下键用来调节设定值，左右键用来选择设定值，OK键用来确认设定值 - 故障列表：左右键用来循环切换故障历史记录
	多功能选择键	可由用户设置不同功能：如命令源切换、正反转切换和点动等
	运行键	在操作面板启停控制方式下，用于运行操作
	停止键/故障复位	运行状态时，用于停止运行操作 故障报警状态时，用于复位操作

状态指示灯

表1-3 状态指示灯

状态指示灯		状态说明
	正转指示灯常亮	正转/设定方向为正
	反转指示灯常亮	反转/设定方向为反
	正反转指示灯闪烁	正反转切换
	本地/远程指示灯常灭	本地控制
	本地/远程指示灯常亮	端子控制
	本地/远程指示灯慢闪	通讯控制
	本地/远程指示灯快闪	自定义控制
	转矩控制指示灯常亮	转矩控制
	速度控制指示灯常亮	速度控制
	故障指示灯常亮	存在故障
	故障指示灯常灭	无故障
	运行指示灯常亮	运行
	停机指示灯常亮	停机
	站号指示灯常亮	辅显示区域显示站号值
	站号指示灯常灭	辅显示区域显示的非站号值
	轴号指示灯常亮	辅显示区域显示轴号值
	轴号指示灯常灭	辅显示区域显示的非轴号值

状态指示灯		状态说明
	连接器指示灯常亮	主显示区域显示的量为连接器变量
	连接器指示灯常灭	主显示区域显示的量为非连接器变量
	负数负号指示灯常亮	主显示区域显示的值为负数
	负数负号指示灯常灭	主显示区域显示的值为正数
	主显示区操作光标常亮	操作区域为主显示区域
	辅显示区操作光标常亮	操作区域为辅显示区域
kW h s r/min Hz A V °C %	某一单位灯常亮	主显示区域值单位为常亮灯对应单位 第15页 “表1-4”
	 指示灯常亮	主显示区域为基本菜单
	 指示灯常亮	主显示区域为用户自定义参数
	 指示灯常亮	主显示区域为设定值有更改的参数（非默认值）
	 指示灯常亮	主显示区域为故障列表
	 指示灯常亮	

表1-4 单位说明

单位	说明
kW	功率单位
h	时间单位
kWh	能量单位
s	时间单位
rpm	转速单位
Hz	频率单位
A	电流单位
V	电压单位
°C	温度单位
%	百分数

数据显示

操作面板上共有两个数据显示区：6位LED辅显示区域，5位LED主显示区域。

辅显示区域可以显示站号、轴号、当前状态、故障/警告等相关信息。

主显示区域可以显示显示设定频率、输出频率、各种监视数据等相关信息。

表1-5 LED数据显示与实际数据对应表

LED显示	实际对应	LED显示	实际对应	LED显示	实际对应	LED显示	实际对应
0	0	9	9	h	h	r	r
1	1	A	A	c	c	t	t
2	2	b	B	J	J	U	U
3	3	C	C	L	L	y	y
4	4	d	D	n	n	T	T
5	5	E	E	N	N	u	u
6	6	F	F	o	o	-	-
7	7	H	H	P	P	-	-
8	8	G	G	q	q	-	-

1.2 相关参数

表1-6 操作面板参数说明

参数	参数名称	默认值	设定范围	参数说明
F7-01	MF.K 键功能选择	0	0: MF.K键无效 1: 强制面板控制 2: 正反转切换 3: 正转点动 4: 反转点动	操作面板上的MF.K 键为多功能键, 通过该参数设置MF.K 键的功能。 0: MF.K 无效 此键无功能。 1: 强制面板控制 F0-02 设置为0 (操作面板), 按下MF.K 键后无效果; F0-02 设置为1 (端子)、2 (通信)、3 (自定义控制), 通过MF.K 键可实现强制使用本地面板控制。 2: 正反转切换 通过MF.K 键切换频率指令的方向。该功能只在命令源运行指令为操作面板时有效。 3: 正转点动 通过MF.K 键实现正转点动 (FJOG)。该功能只在命令源运行指令为操作面板时有效。 4: 反转点动 通过MF.K 键实现反转点动 (RJOG) 该功能只在命令源运行指令为操作面板时有效。
F7-02	STOP/RESET 键功能	0	0: 键盘方式S/R才有效 1: OFF1命令S/R有效 2: OFF2命令S/R有效 3: OFF3命令S/R有效	用于设置面板STOP/RESET键功能。 0: 键盘方式S/R才有效 只在键盘操作方式下, STOP/RESET键停机功能有效。 1: OFF1命令S/R有效 在任何操作方式下, STOP/RESET键停机功能有效, 并以OFF1停机方式停机。 2: OFF2命令S/R有效 在任何操作方式下, STOP/RESET键停机功能有效, 并以OFF2停机方式停机。 3: OFF3命令S/R有效 在任何操作方式下, STOP/RESET键停机功能有效, 并以OFF3停机方式停机。
F7-03	LED运行显示参数1	31	bit0: 运行频率(Hz) bit1: 设定频率(Hz) bit2: 母线电压(V) bit3: 输出电压(V) bit4: 输出电流(A) bit5: 输出功率(kW) bit6: 输出转矩(%) bit7: DI输入状态 bit8: DO输出状态 bit9: AI1电压(V) bit10: AI2电压(V) bit11: AI3电压(V) bit12: 计数值 bit13: 长度值 bit14: 负载速度显示 bit15: PID设定	此参数为变频器运行状态下, LED面板上支持显示的参数。 通过按下左移位键和右移位键, 可以显示各个bit位对应的参数。 bit位值为1, 表示显示; bit位值为0, 表示不显示。 该参数通过十六进制显示。

参数	参数名称	默认值	设定范围	参数说明
F7-04	LED运行显示参数2	0	bit0: PID反馈 bit1: PLC阶段 bit2: PULSE输入脉冲频率(kHz) bit3: 运行频率2(Hz) bit4: 剩余运行时间 bit5: AI1校正前电压(V) bit6: 自由映射0 bit7: 自由映射1 bit8: 电机转速 bit9: 当前上电时间(h) bit10: 当前运行时间(min) bit11: PULSE输入脉冲频率(Hz) bit12: 通讯设定值 bit13: 编码器反馈速度 bit14: 主频率X显示 bit15: 辅频率Y显示	此参数为变频器运行状态下，LED面板上支持显示的参数。 通过按下左移位键和右移位键，可以显示各个bit位对应的参数。 bit位值为1，表示显示，bit位值为0，表示不显示。 该参数通过十六进制显示。
F7-05	停机显示参数	51	bit0: 设定频率(Hz) bit1: 母线电压(V) bit2: DI输入状态 bit3: DO输出状态 bit4: AI1电压(V) bit5: AI2电压(V) bit6: AI3电压(V) bit7: 计数值 bit8: 长度值 bit9: PLC阶段 bit10: 负载速度 bit11: PID设定 bit12: PULSE输入脉冲频率(kHz) bit13: 预留 bit14: 自由映射0 bit15: 自由映射1	此参数为变频器停机状态下，LED面板上支持显示的参数。 通过按下左移位键和右移位键，可以显示各个bit位对应的参数。 bit位值为1，表示显示，bit位值为0，表示不显示。 该参数通过十六进制显示。
FP-01	参数初始化	1	0: 无操作 1: 恢复出厂参数，不包括电机参数 2: 清除记录信息 4: 备份用户当前参数 501: 恢复用户备份参数 503: 恢复出厂参数，包括电机参数	用于选择参数初始化方式。 0: 变频器不进行任何操作。 1: 变频器功能参数大部分恢复为厂家出厂参数，但是电机参数、频率指令小数点(F0-22)、最大频率(F0-10)、上限频率(F0-12)、故障记录信息、累计运行时间(F7-09)、累计上电时间(F7-13)、累计耗电量(F7-14)、逆变器模块散热器温度(F7-07)不恢复。 2: 清除变频器故障记录信息、累计运行时间(F7-09)、累计上电时间(F7-13)、累计耗电量(F7-14)。 4: 备份当前用户所设置的参数设定值。 501: 恢复通过设置FP-01为4时所备份的参数设定值。 503: 除了厂家参数FF组、FP-00、FP-01不恢复，其他变频器功能参数都恢复为厂家出厂参数。

参数	参数名称	默认值	设定范围	参数说明
FP-02	功能参数组显示选择	63	bit0: U组 0: 隐藏 1: 显示 bit1: A组 0: 隐藏 1: 显示 bit2: B组 0: 隐藏 1: 显示 bit3: C组 0: 隐藏 1: 显示 bit4: H组 0: 隐藏 1: 显示 bit5: L组 0: 隐藏 1: 显示	通过各bit位分别设置U组、A组、B组、C组、H组、L组参数是否在操作面板上显示。
FP-03	用户参数组显示选择	111	个位: 0: 用户模式隐藏 1: 用户模式显示 十位: 0: 校对模式隐藏 1: 校对模式显示 百位: 0: 错误菜单隐藏 1: 错误菜单显示	通过个/十/百位设置用户定制参数组、用户变更参数组和错误菜单是否在操作面板上显示。

1.3 参数设置

操作面板采用3级菜单结构进行参数设置等操作。进入每一级菜单之后，当显示位闪烁时，

可以按  键、 键、 键、 键进行设置。三级菜单如下：

- 一级菜单：参数组
- 二级菜单：参数
- 三级菜单：参数设定值

举例：将参数F3-02从10.00Hz更改设定为15.00Hz。

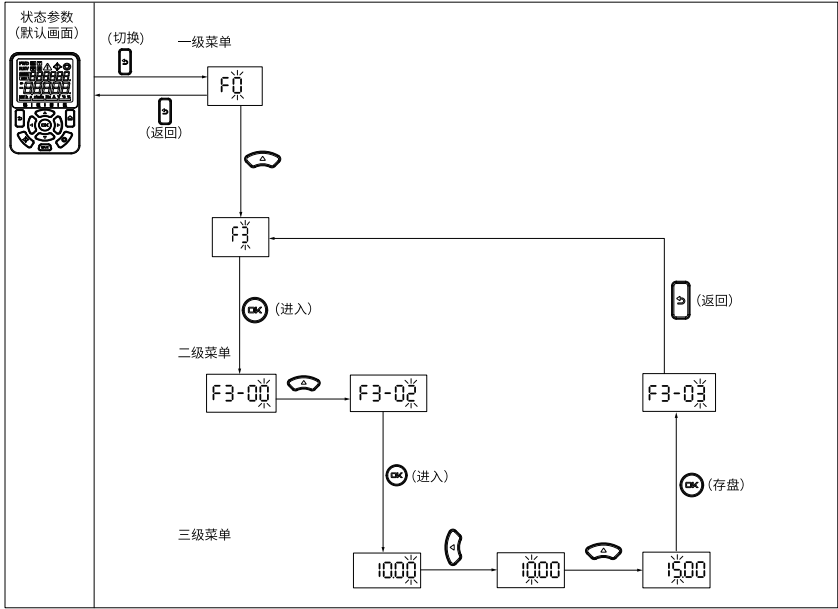


图1-4 参数修改操作示意图

在三级菜单操作时，可按[↩]键或^{OK}键返回二级菜单。两者的区别是：

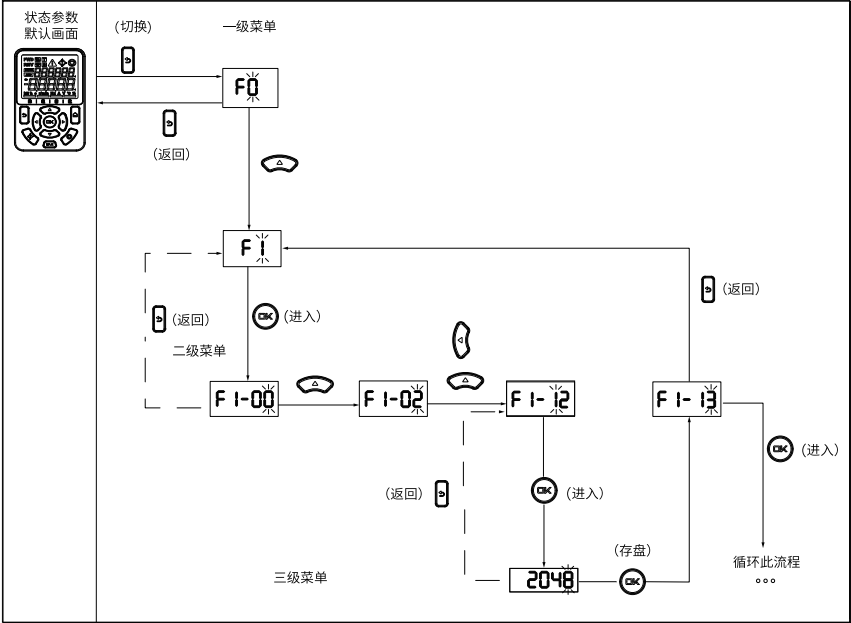
- 按^{OK}键将设定参数保存后返回二级菜单，并自动转移到下一个参数。
- 按[↩]键是放弃当前的参数修改，直接返回当前参数对应的上一级菜单。

在第三级菜单状态下，若参数设定值没有闪烁位，表示该参数值不能设置，可能原因有：

- 该参数为不可更改参数，如产品类型、实际检测参数、运行记录参数等。
- 该参数在运行状态下不可更改，需停机后才能进行更改。

1.4 参数查看

设置FP-02=11，FP-03=11，即可通过键盘查看全部参数，操作流程如下图所示。



1.5 状态参数显示

主显示区和辅显示区的显示的内容独立，互不影响。二者有自己独立的菜单，默认情况下是操作主显示区。



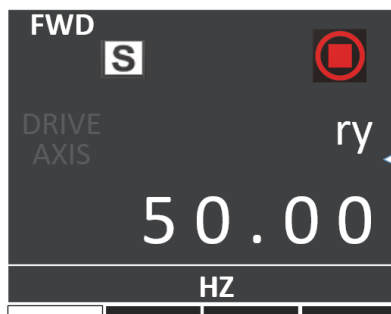
长按菜单键，可以切换操作区域为主显示区域或辅显示区域。当前操作区域可以查看显示区域对应的操作光标。

1. 辅显示区域参数显示

- 站号显示页（默认界面），显示当前设备站号为001。

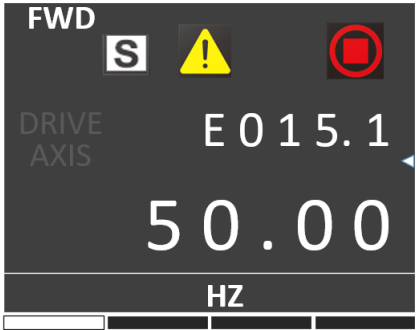


- 状态显示页：按上述操作，继续按左右按键后，如下所示可以显示当前设备状态，此时DRIVE和AXIS都不亮。



目前可以显示的状态有：

- reset初始化：上电后正在初始化
 - nr未准备好：未上主回路电
 - ry准备好：等待运行命令
 - rn正运行：运行中
- 以下状态出现时，跳出显示，状态结束后，显示也结束。
- STO：STO激活时显示
 - -JOG：点动时显示
 - HErE：Here命令时显示
 - CALL：远程呼叫
 - busy：参数下载或恢复出厂时显示
 - TUNE：参数辨识命令时显示
- 故障码显示页。E对应故障，L对应轻故障，A对应警告，如果出现故障警告时，辅显示区默认显示为故障码页，上下切换可以查看不同故障，左右切换仍可以翻页显示不同菜单。



2. 主显示区域参数显示

在运行状态下，按下左移位键、右移位键，可以查看状态参数。默认显示状态参数有：运行频率、设定频率、母线电压、输出电压、输出电流。如果想查看更多状态参数，请参考“相关参数”中F7-03、F7-04相关说明。

在停机状态下，按下左移位键、右移位键，可以查看状态参数。默认显示状态参数有：设定频率、母线电压、AI1电压、AI2电压。如果想查看更多状态参数请参考 [第17页“1.2 相关参数”](#) 中F7-05相关说明。

1.6 故障和报警显示

产品出现故障时，故障指示灯亮起，辅显示区域显示故障代码如下图所示。

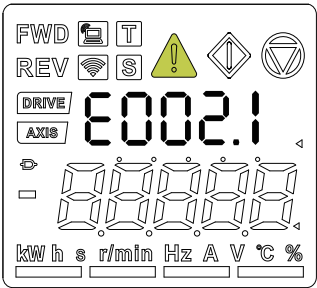


图1-6 故障代码显示

当故障指示灯闪烁时，设备会立即停止输出，故障继电器接点闭合。请参考本产品参数手册的常见解决方法排除故障或寻求技术支持。根据操作面板显示的故障类型上查找故障原因并解除故障，解除故障后再复位。

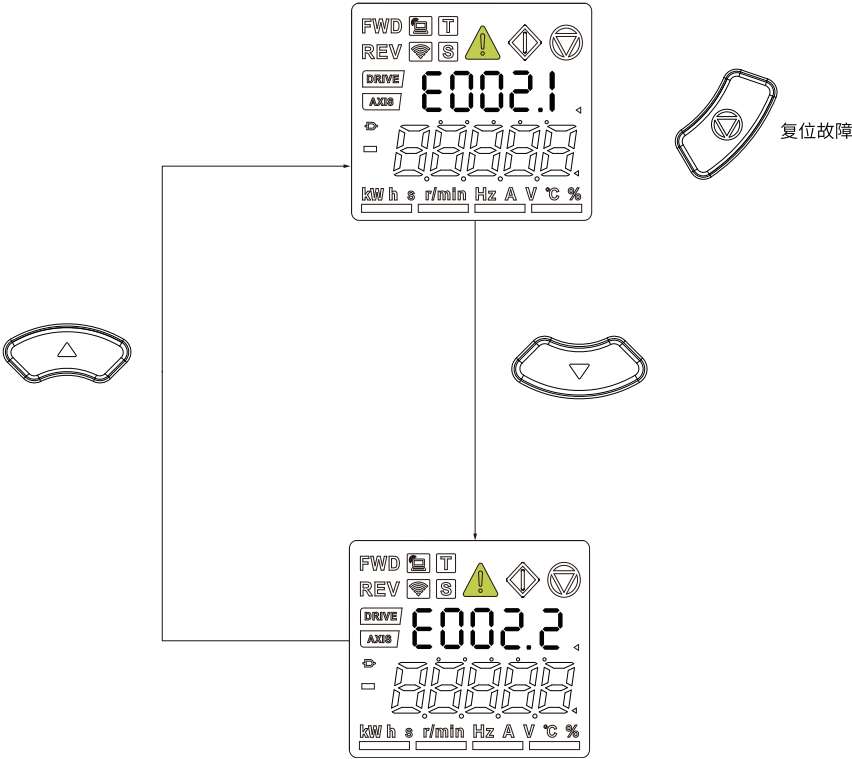


图1-7 多个故障的查看和复位

1.7 MF.K多功能键操作

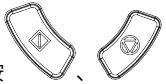
操作面板上面的键为多功能键，可以通过参数F7-01设置多功能键的功能。在停机或运行状态下，按下此键，进行命令通道的切换、正反转和点动。

表1-7 多功能键参数说明

参数	参数名称	默认值	设定范围	参数说明
F7-01	MF.K键功能选择	0	0: MF.K键无效 1: 强制面板控制 2: 正反转切换 3: 正转点动 4: 反转点动	操作面板上的MF.K 键为多功能键，通过该参数设置MF.K 键的功能。 0: MF.K 无效 此键无功能。 1: 强制面板控制 F0-02 设置为0（操作面板），按下MF.K 键后无效果；F0-02 设置为1（端子），通过MF.K 键可实现端子与操作面板之间的切换；F0-02 设置为2（通信），通过MF.K 键可实现通信与操作面板之间的切换。 2: 正反转切换 通过MF.K 键切换频率指令的方向。该功能只在命令源 运行指令为操作面板时有效。 3: 正转点动 通过MF.K 键实现正转点动（FJOG）。该功能只在命令源 运行指令为操作面板时有效。 4: 反转点动 通过MF.K 键实现反转点动（RJOG）该功能只在命令源运行指令为操作面板时有效。

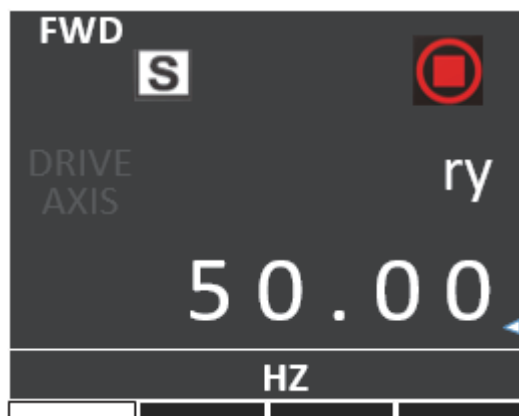
1.8 操作面板驱动电机演示

按操作面板上键，对电机进行正转点动、反转点动的运行控制，按键对电机进行启动、停止的运行控制。

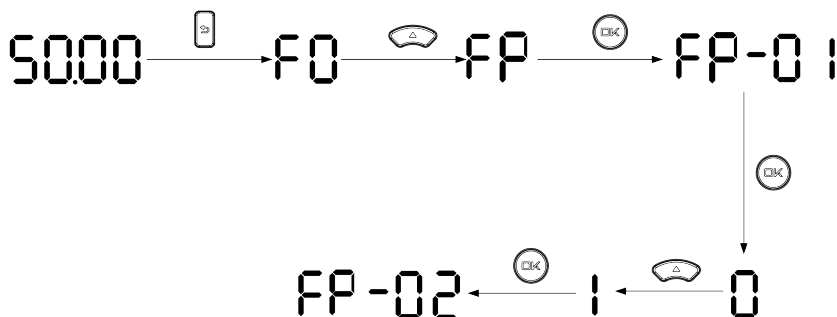


操作步骤

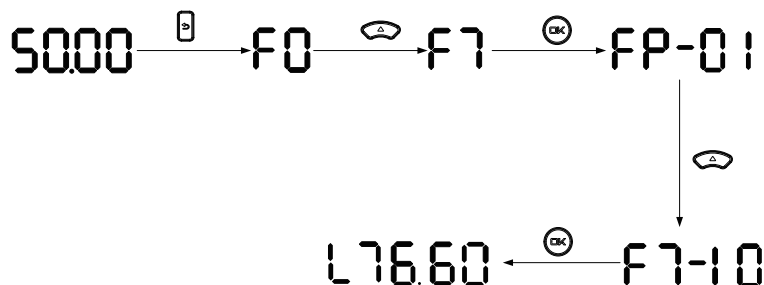
1. 上电前检查。
按照安装手册进行安装和接线检查。详细检查请参考《MD520系列通用变频器安装指导》的上电前检查介绍。
2. 按下电源开关，接通变频器电源。
3. 辅显示区域显示ry，查看操作面板显示50.00，表示上电成功。



4. 设置FP-01=001，恢复所有参数为出厂默认值，操作示例如下图所示。



5. 查看 F7-10的数值，数值显示代表软件版本号。



6. 根据电机铭牌数据，设置F1组电机参数。

表1-8 电机参数说明

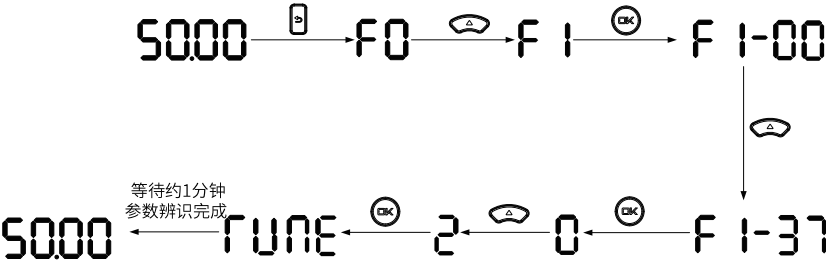
参数	参数名称	默认值	设定范围	参数说明	设定值
F1-00	电机类型选择	0	0: 普通异步电机 1: 变频异步电机 2: 永磁同步电机 3: 无助磁磁阻电机 4: 电磁线圈	用于设置应用现场的电机类型 0: 普通异步电机 普通异步电机适用于电压正常但经常满负荷的场所。由于是按恒频恒压设计，不可能完全适应变频调速的要求。 1: 变频异步电机 变频电机的特点是根据负荷调整频率，改变转速。电压低的地方，变频电机可以降低频率，可靠启动；负荷轻的地方，可以用变频电机降低频率，减少转速和电流，节约电能。 2: 永磁同步电机 永磁同步电机是以永磁体提供励磁，具有结构简单，体积小、效率高、功率因数高等优点 3: 无助磁磁阻电机 无助磁磁阻电机是一种不含永磁体的同步电机，它的出力完全由交直流电感差异带来的磁阻转矩提供。 4: 电磁线圈 电磁线圈一般是电感线圈，用作电磁吸力、电磁加热等应用	0
F1-01	电机额定功率	机型确定	0.1kW ~ 1000.0kW	电机额定功率是指电机正常工作时的功率。它的值为电机额定电压乘以电机额定电流。选择电机功率时，应在电机能够满足机械负载要求的前提下，经济合理的选择电机功率。需考虑电机的发热、允许过载能力和启动能力等因素。	3.7kW
F1-02	电机额定电压	机型确定	1V ~ 2000V	电机额定电压是指电机正常工作时的电压，一般指线电压。	380V
F1-03	电机额定电流	机型确定	0.01A~655.35A	电机额定电流是指电机正常工作时的电流，一般指线电流。 55kW及以下机型，显示2位小数点，如0.01A~655.35A（产品功率≤55kW）。 55kW以上机型，显示1位小数点，如0.1A~6553.5A（产品功率>55kW）。	9.00A

参数	参数名称	默认值	设定范围	参数说明	设定值
F1-04	电机额定频率	机型确定	0.01Hz~F0-10	电机额定频率指的是电机在额定运行状态下，定子绕组所接电源的频率。	50.00 Hz
F1-05	电机额定转速	机型确定	1rpm ~ 65535rpm	电机额定转速指的是电机在额定运行状态下，转子的转速，单位为“转/分钟”（rpm）。	1460rpm

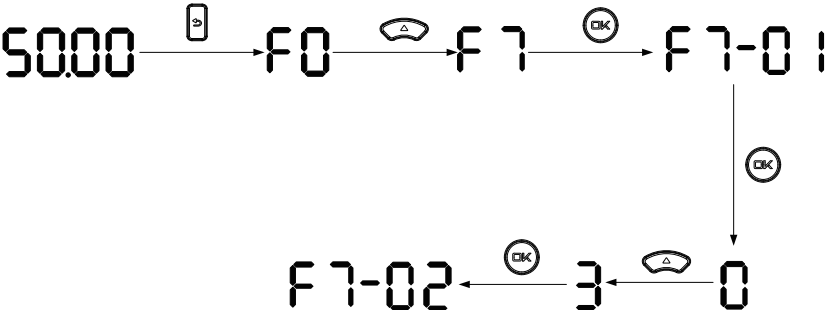
7. 设置F1-37为相应的参数辨识模式，按ENTER键确认，键盘辅助显示区显示

TUNE

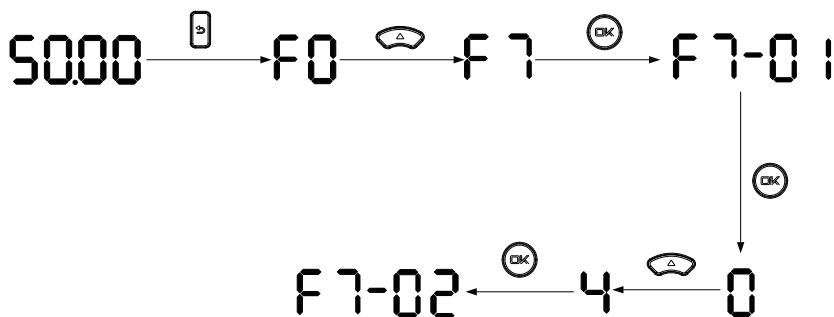
。按操作面板上运行命令，开始进行电机参数辨识。此过程中，运行指示灯常亮，辅助显示区显示TUNE，变频器使电机通电。经过一段时间后，辅助显示区显示ry，主显示区显示50.00，表示参数辨识完成。



8. 设置F7-01=3，设置完成后，按下 **MF.K** 键，电机正转点动。



9. 设置F7-01=4，设置完成后，按下 **MF.K** 键，电机反转点动。



10. 按下  键，启动电机，电机轴开始加速旋转，同时面板显示当前运行频率，如下

图所示，加速完成后，频率值显示为50.00。按下 ，可切换显示的运行状态参数。



11. 按下  停止按钮，电机减速停机。

2 调试与试运行

2.1 调试流程

2.1.1 基本调试流程

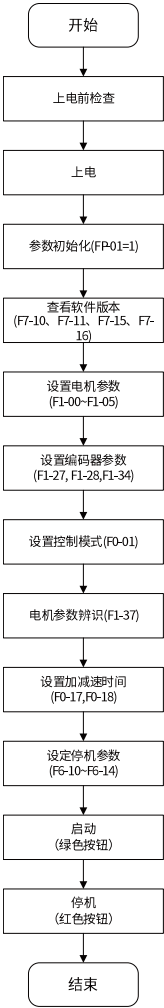


图2-1 基本调试流程图

表2-1 基本调试流程表

序号	步骤	相关参数
1	上电前检查	无
2	上电	无
3	参数初始化	FP-01
4	查看软件版本	F7-10, F7-11, F7-15, F7-16
5	设置电机参数	F1-00~F1-05。 注意设置相应的电机类型
6	设置编码器参数	F1-27, F1-28, F1-34
7	设置控制模式	F0-01
8	电机参数辨识	F1-37
9	设置命令源	F0-02
10	选择频率源	F0-03
11	设定加减速时间	F0-17, F0-18
12	设定停机参数	F6-10~F6-14
13	启动	无
14	停机	无

2.1.2 V/f控制模式调试流程

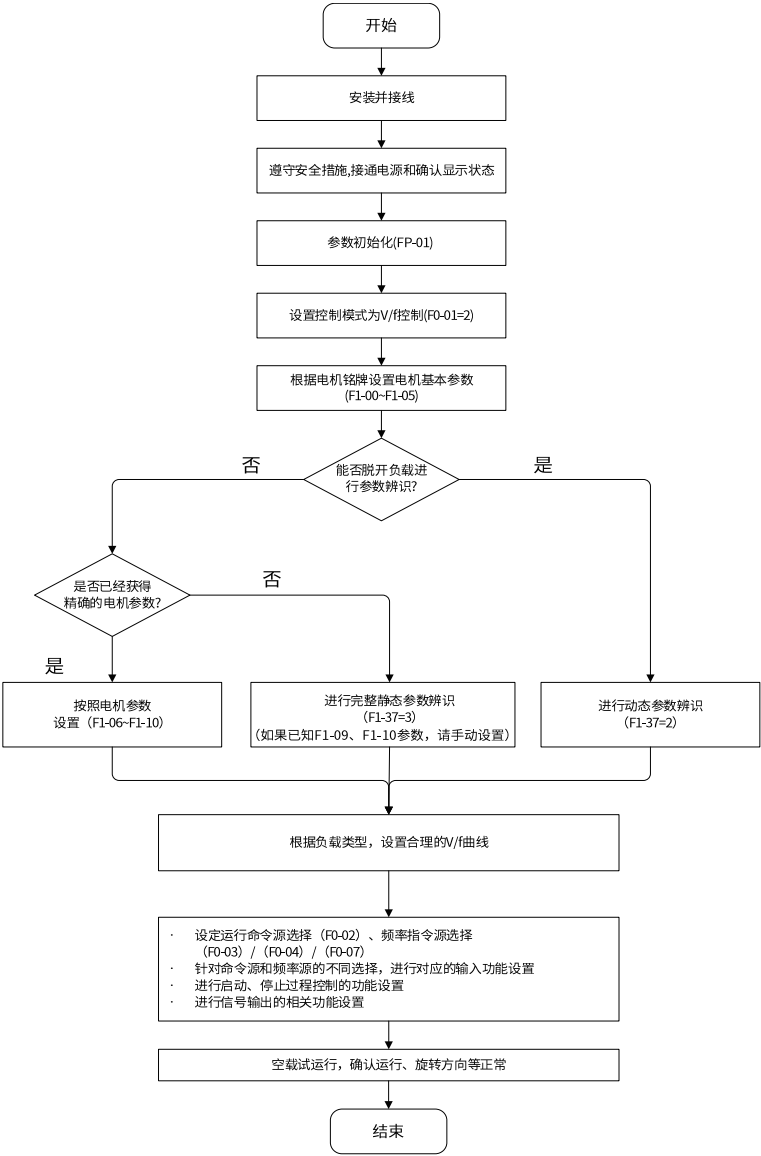


图2-2 V/f控制模式调试流程图

说明

静态辨识会有部分参数不进行辨识，具体请参照“异步机电机参数辨识”与“同步机电机参数辨识”章节。

2.1.3 SVC控制模式调试流程

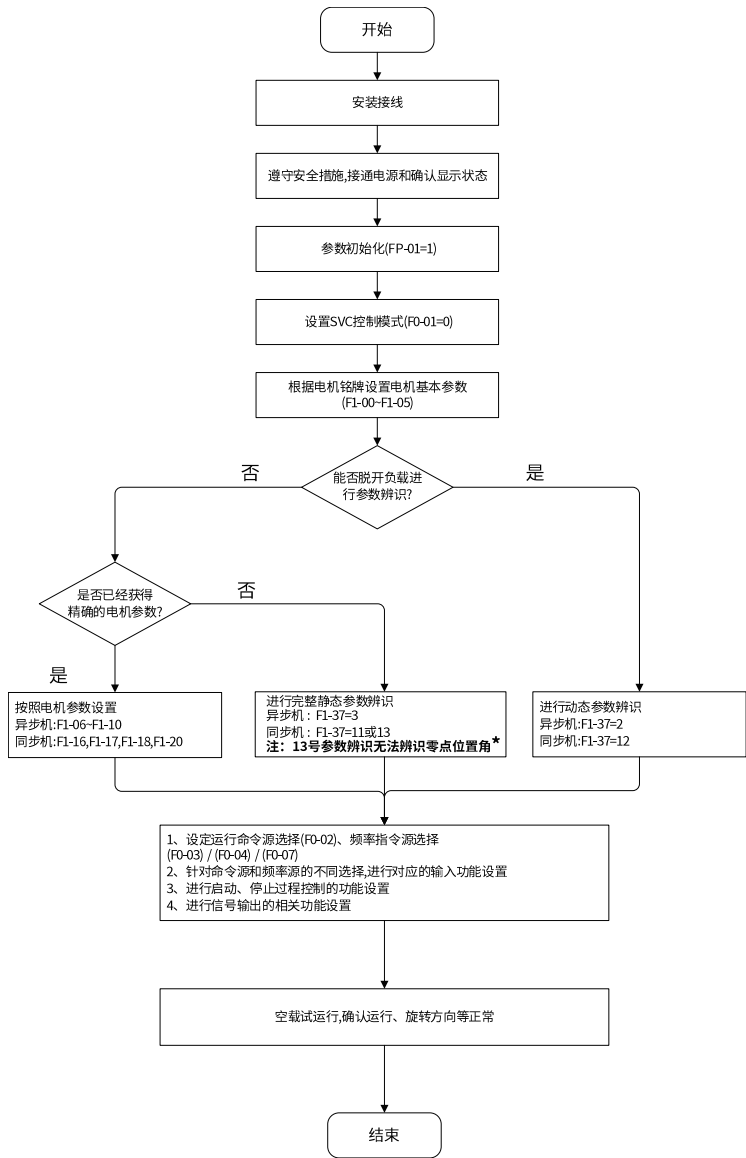


图2-3 SVC控制模式调试流程图

说明

*如果打开了A9-09 bit0，11会辨识编码器零点位置角，但无法辨识编码器旋转方向，13不会进行编码器相关辨识。如果没有打开，11和13都不会进行编码器相关辨识。

注意，静态辨识在辨识编码器零点位置角时会缓慢转动一定位置。

静态辨识会有部分参数不进行辨识，具体请参照“异步机电机参数辨识”与“同步机电机参数辨识”章节。

2.1.4 FVC控制模式调试流程

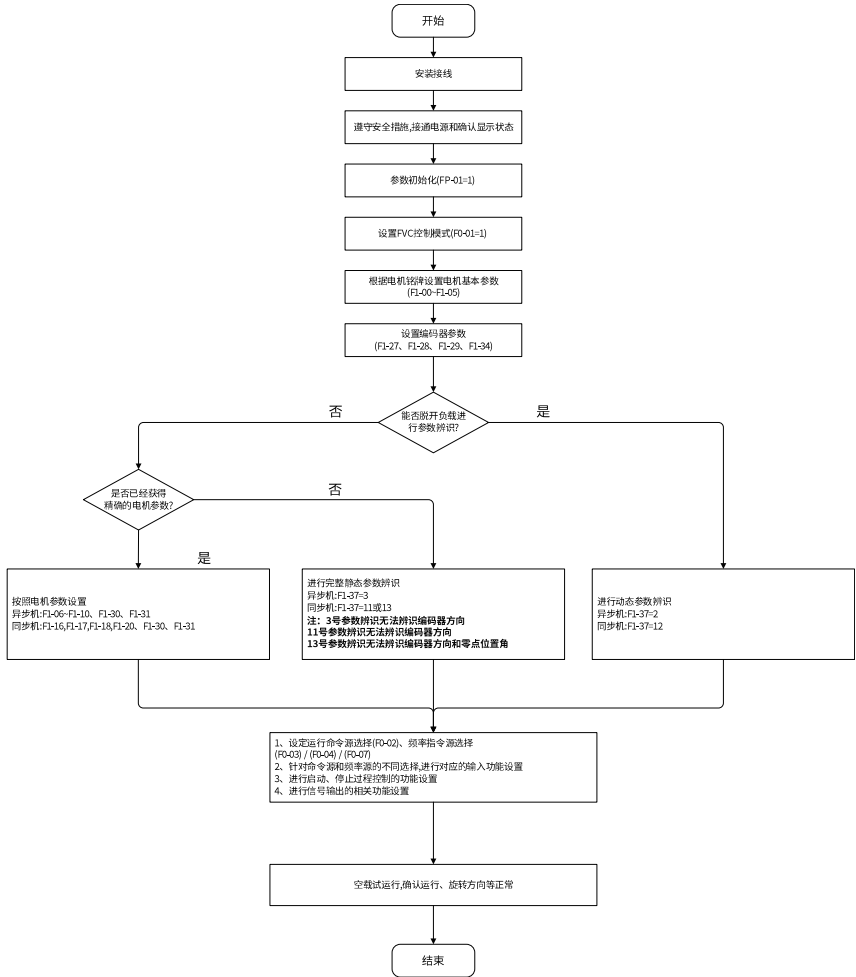


图2-4 FVC控制模式调试流程图

说明

注意：

1. 静态辨识在辨识编码器零点位置角时会缓慢转动一定位置。
2. 如果只进行静态辨识11去辨识零点位置角，需先确认编码器运行方向（F1-30）并设置准确。
同时静态辨识11进行编码器零点位置角辨识时会轻微转动电机。

编码器方向：不正确的编码器方向会影响变频器对电机的精准控制，例如，错误的方向可能导致电机失速。变频器报过载、过流、过热、速度偏差过大等故障，进而影响系统的安全性和可靠性。

零点位置角：电机的零点位置角指的是电机定子和转子之间磁极对齐时的位置角度。零点位置角不准确时会导致以下几种情况：

1. **定位误差：**如果零点位置角不准确，电机的实际位置和设定位置之间会产生误差。这会导致位置控制系统无法精确定位，影响到设备的工作精度。
2. **运动不稳定：**零点角度的不准确会导致电机在执行运动指令时出现不稳定或抖动的情況，从而影响到系统的平稳性和可靠性。
3. **路径偏差：**在需要精确路径控制的应用中（如机械臂、数控机床等），零点位置角的不准确会导致路径偏差，影响到加工或操作的质量。
4. **系统保护失效：**一些系统可能依赖于零点位置角来设定安全边界或极限位置。如果零点位置角不准确，可能导致系统保护机制失效，增加发生机械碰撞或损坏的风险。

静态辨识会有部分参数不进行辨识，具体请参照“异步机电机参数辨识”与“同步机电机参数辨识”章节。

2.2 调试步骤

2.2.1 上电前检查

请务必确认以下项目后，再接通电源。

表2-2 接通电源前确认事项

项目	内容
主回路连接确认	确认电源电压正确。 ●三相380V: 3PH 380V AC-480V AC 50/60Hz ●三相220V: 3PH 200V AC-240V AC 50/60Hz ●单相220V: 1PH 200V AC-240V AC 50/60Hz
	确认电源输入端与变频器输入端子（R/S/T）可靠接线。
	确认电机接入端与变频器输出端子（U/V/W）可靠接线。
	确认变频器和电机正确接地。
	确认主回路的线缆线径符合要求。
	确认对主回路线耳铜管与线缆芯线部分加套管热缩，且套管完全包覆线缆导体部。
	确认电机输出线，如超过50米，需要降低载频（F0-15）。
控制回路连接确认	确认控制回路端子和其他控制装置的连接牢靠。
	确认控制回路信号线已选用屏蔽双绞线。
	确认选配卡的接线正确。
	确认控制回路线缆与主回路动力线缆分开走线。
	确认变频器控制回路端子都处于OFF状态（变频器不运行状态）。
负载确认	确认电机为空载状态，未与机械系统连接。
制动电阻确认	使用制动电阻和制动单元时，确认接线正确且电阻值合适。

2.2.2 上电

闭合电源开关，查看变频器面板显示。变频器面板显示50.00，表示上电成功。



图2-5 操作面板上电显示

2.2.3 参数初始化

参数	参数名称	默认值	设定范围	参数说明
FP-01	参数初始化	0	0: 无操作 1: 恢复出厂参数，不包括电机参数 2: 清除记录信息 4: 备份用户当前参数 501: 恢复用户备份参数 503: 恢复出厂参数，包括电机参数	用于选择参数初始化方式。 0: 变频器不进行任何操作。 1: 变频器功能参数大部分恢复为厂家出厂参数，但是电机参数、频率指令小数点（F0-22）、最大频率（F0-10）、上限频率（F0-12）、故障记录信息、累计运行时间（F7-09）、累计上电时间（F7-13）、累计耗电量（F7-14）、逆变器模块散热器温度（F7-07）不恢复。 2: 清除变频器故障记录信息、累计运行时间（F7-09）、累计上电时间（F7-13）、累计耗电量（F7-14）。 4: 备份当前用户所设置的参数设定值。 501: 恢复通过设置FP-01为4时所备份的参数设定值。 503: 除了厂家参数FF组、FP-00、FP-01不恢复，其他变频器功能参数都恢复为厂家出厂参数。

2.2.4 查看软件版本

参数	参数名称	设定范围	参数说明
F7-10	性能软件版本号	0.00~655.35	变频器性能软件版本号。
F7-11	功能软件版本号	0.00~655.35	变频器功能软件版本号。

参数	参数名称	设定范围	参数说明
F7-15	性能临时软件版本号	0.00~655.35	变频器性能临时软件版本号。
F7-16	功能临时软件版本号	0.00~655.35	变频器功能临时软件版本号。

2.2.5 电机参数设置

参数	参数名称	设定范围	参数说明
F1-00	电机类型选择	0: 普通异步电机 1: 变频异步电机 2: 永磁同步电机 3: 无励磁同步电机 4: 电磁线圈	用于设置应用现场的电机类型。 0: 普通异步电机 普通异步电机适用于电压正常但经常满负荷的场所。由于是按恒频恒压设计，不可能完全适应变频调速的要求。 1: 变频异步电机 变频电机的特点是根据负荷调整频率，改变转速。电压低的地方，变频电机可以降低频率，可靠启动；负荷轻的地方，可以用变频电机降低频率，减少转速和电流，节约电能。 2: 永磁同步电机 永磁同步电机是以永磁体提供励磁，具有结构简单、体积小、效率高、功率因数高等优点。 3: 无励磁同步电机 无励磁同步电机是一种不含永磁体的同步电机，它的出力完全由交直流电感差带来的磁阻转矩提供。 4: 电磁线圈 电磁线圈一般是电感线圈，用作电磁吸力、电磁加热等应用。
F1-01	电机额定功率	0.1kW~1000.0kW	电机额定功率是指电机正常工作时的功率。它的值为电机额定电压乘以电机额定电流。选择电机功率时，应在电机能够满足机械负载要求的前提下，经济合理的选择电机功率。需考虑电机的发热、允许过载能力和启动能力等因素。
F1-02	电机额定电压	1V~2000V	电机额定电压是指电机正常工作时的电压，一般指线电压。
F1-03	电机额定电流	0.01A~655.35A (产品功率≤55kW) 0.1A~6553.5A (产品功率>55kW)	电机额定电流是指电机正常工作时的电流，一般指线电流。
F1-04	电机额定频率	0.01Hz~F0-10	电机额定频率指的是电机在额定运行状态下，定子绕组所接电源的频率。
F1-05	电机额定转速	1rpm~6553rpm	电机额定转速指的是电机在额定运行状态下，转子的转速，单位为“转/分钟”(rpm)。
F1-06	异步电机定子电阻	0.001Ω~65.535Ω	异步电机定子电阻是指异步电机定子绕组的直流电阻，该参数可通过电机参数辨识获得。
F1-07	异步电机转子电阻	0.001Ω~65.535Ω	异步电机转子电阻是指异步电机转子绕组的直流电阻，该参数可通过电机静止参数辨识或动态参数辨识获得。
F1-08	异步电机漏感抗	0.01mH~655.35mH	异步电机漏感是电机绕组漏磁通引起的，该参数可通过电机参数辨识获得。
F1-09	异步电机互感抗	0.1mH~6553.5mH	当电机的一线圈中的电流发生变化时，在临近的另一线圈中产生感应电动势，这个互感电动势可以通过互感抗参数来表示。 电机的互感抗可以大致分为两种，一种是定子或者转子的相间感抗，即定子的某一相和另一相之间的电抗。另一种是定子和转子之间的感抗。第一种感抗是不随转子旋转变化的，而第二种会随着转子的转动，感抗也发生相应的变化。 这两种都是电机的互感抗，该参数可通过电机动态参数辨识获得。

参数	参数名称	设定范围	参数说明
F1-10	异步电机空载电流	0.01A~F1-03	异步电机空载电流是指电机空载运行时定子三相绕组中通过的电流，该参数可通过电机动态参数辨识获得。
F1-17	同步电机D轴电感	0.01mH~655.35mH	同步电机D轴电感是指同步电机主磁极轴（纵轴）的电感值。 注：功率段≤55kW时，为两位小数点，功率段>55kW时，为三位小数点。
F1-18	同步电机Q轴电感	0.01mH~655.35mH	同步电机Q轴电感是指同步电机转子相临磁极轴线间的中心线（交轴）的电感值。
F1-20	同步电机反电动势	0.0V~6553.5V	为对应的F1-04设定额定频率下的电机反电动势有效值。
F1-27	编码器线数	1~65535	设定ABZ编码器线数（每圈AB总脉冲数/4）、或正余弦编码器每圈弦波数。在有速度传感器矢量控制方式下（FVC），必须正确设置编码器脉冲数，否则电机运行不正常。 注：23位编码器不用设置编码器线数。
F1-28	编码器类型	0: ABZ增量编码器 1: 23位编码器 2: 旋变编码器 3: 外部输入 4: 正余弦编码器	安装好 PG 卡后，要根据实际情况正确设置 F1-28编码器类型，否则变频器可能运行不正常，具体编码器类型以现场实际使用为准。 0: ABZ增量编码器 1: 23位编码器 2: 旋变编码器 3: 外部输入 4: 正余弦编码器
F1-29	速度反馈PG选择	0: 主PG卡 1: 辅PG卡	用于选择电机控制测速测角来源。 0: 主PG卡。表示使用主PG卡测速。 1: 辅PG卡。表示使用辅PG卡测速。 其中，主PG卡安装在控制板的J4卡槽中，辅PG卡安装在控制板的J13卡槽中。建议使用主PG卡作为速度反馈来源，用于电机控制。使用辅PG卡获取工艺控制位置/速度。
F1-30	编码器AB相序	0: 正向 1: 反向	在部分应用场合，会出现编码器测速值的方向与实际设定值相反，即可通过该功能码更改编码器测速相序。
F1-31	编码器安装角	0.0°~359.9°	电机零度和编码器零度之间的夹角，同步电机使用，可通过电机参数辨识获得。
F1-33	高速电机额定转速	0rpm~65535（10rpm）	当高速电机的额定转速大于60000rpm，且本参数的设定值≥6000（对应60000rpm）时，电机额定转速使用本参数的设定值，否则使用F1-05的设定值。单位为10rpm。

2.2.6 电机参数辨识

准确输入电机的铭牌参数（F1-00~F1-05），参数F1-37 设置完成后，按ENTER 键确认，键盘显示TUNE，按下RUN键，电机辨识开始，当面板显示F0-08预置频率的值时，表示辨识完成。经过辨识，变频器会自动计算出F1-06~F1-10的数值并写入。

参数	参数名称	默认值	设定范围	参数说明
F1-37	电机参数 辨识选择	0	0: 无操纵 1: 异步机静态部分参数 辨识 2: 异步机动态参数辨识 3: 异步机静态完整参数 辨识 4: 惯量辨识 5: 死区辨识 11: 同步机带载参数辨 识 (不辨识反电动势) 12: 同步机动态空载参 数辨识 续下	电机高性能运行, 需要准确的电机参数, 根据电机类型, 设置不同的电机参数辨识算法, 可以获取电机参数。 0: 无操作 不参数辨识。 1: 异步机静态部分参数辨识 异步机静止状态下部分参数的参数辨识, 电机与负载很难脱离, 且不允许动态参数辨识运行的场合。辨识部分电机参数: F1-06 (异步电机定子电阻)、F1-07 (异步电机转子电阻)、F1-08 (异步电机漏感抗), 其他参数使用默认值。 2: 异步机动态参数辨识 电机与应用系统可以较高转速转动的场合, 支持空载、纯惯量负载状态下参数辨识。辨识所有电机参数: F1-06 (异步电机定子电阻)、F1-07 (异步电机转子电阻)、F1-08 (异步电机漏感抗)、F1-09 (异步电机互感抗)、F1-10 (异步电机空载电流)、F1-30 (编码器相序), 电机惯量比 (A9-17), 摩擦转矩 (A9-18)。 3: 异步机静态完整参数辨识 异步机静态完整参数辨识, 电机与负载很难脱离, 且不允许动态完整参数辨识运行的场合。辨识部分电机参数: F1-06 (电机定子电阻)、F1-07 (异步电机转子电阻)、F1-08 (异步电机漏感抗)、F1-09 (异步电机互感抗)、F1-10 (异步电机空载电流)。但F1-09 (异步电机互感抗)、F1-10 (异步电机空载电流) 的辨识精度和动态参数辨识相比较差。 4: 惯量辨识 电机与应用系统可以较高转速转动的场合, 支持空载、轻载 (80%负载以下)、纯惯量负载状态下参数辨识。辨识完成后更新惯量比 (A9-17), A9-18摩擦转矩, A9-16机电时间常数参数。 5: 死区辨识 辨识逆变器的非线性特性, 可以改善变频器的电压输出精度和运行效果; 辨识结果保存在BF-22 变频器管压降电压和BF-23~BF-38死区时间曲线电流和死区时间曲线时间中。 11: 同步机带载参数辨识 (不辨识反电动势) 适用于电机与负载很难脱离的场合, 辨识过程中电机可能会缓慢旋转若干圈。辨识的电机参数有: F1-06 (电机定子电阻)、F1-17 (同步机D轴电感)、F1-18 (同步机Q轴电感)、FVC模式不辨识编码器方向F1-30, 但会辨识F1-31 (编码器安装角)。注:FVC模式运行前请更改为SVC模式运行, 并判断编码器方向是否正确, 正确后, 再切换为FVC模式运行。注:FVC模式运行前请更改为SVC模式运行, 并判断编码器方向是否正确, 正确后, 再切换为FVC模式运行。 12: 同步机空载动态完整参数辨识 同步机空载动态完整参数辨识, 电机与负载可以脱离运行的场合。FVC模式下辨识的电机参数: F1-06 (电机定子电阻)、F1-17 (同步机D轴电感)、F1-18 (同步机Q轴电感)、F1-19 (同步机反电动势)、F1-30 (编码器相序)、F1-31 (编码器安装角)。其他控制模式下, 不辨识编码器参数F1-30, F1-31。 续下

参数	参数名称	默认值	设定范围	参数说明
F1-37	电机参数 辨识选择	0	续上 13: 同步机带载旋转参数辨识 (不调零点角度) 14: UV增益相间偏差辨识 15: 空载辨识	续上 13: 同步机带载旋转参数辨识 (不调零点角度) 同步机静态参数辨识, 电机与负载很难脱离, 且不允许动态完整参数辨识运行的场合, 辨识过程中电机不会旋转。辨识的电机参数有: F1-06 (电机定子电阻)、F1-17 (同步机D轴电感)、F1-18 (同步机Q轴电感)。不辨识编码器相关参数。注:FVC模式运行前请更改为SVC模式运行, 并判断编码器方向是否正确, 正确后, 再切换为FVC模式运行。注:FVC模式运行前请更改为SVC模式运行, 并判断编码器方向是否正确, 正确后, 再切换为FVC模式运行。 14: UV增益相间偏差辨识 辨识输出相电流之间的采样偏差, 辨识结果更新在FF-05 UV两相电流采样增益偏差, FF-06 UW两相电流采样增益偏差。 15: 空载辨识 根据辨识结果制作出一个表格, 用于实现同步磁阻电机的最大转矩电流比控制。

2.2.7 设置命令源

设定参数F0-02, 选择命令源。命令源是指运行指令的来源或输入方式, 用于控制变频器的启动、停止、正转、反转、点动运行等。

参数	参数名称	默认值	设定范围	参数说明
F0-02	运行指令选择	0	0: 操作面板命令通道 1: 端子命令通道 2: 通信命令通道 3: 自定义命令通道	选择变频器控制命令的输入通道。变频器控制命令包括: 启动、停机、正转、反转、点动等。 0: 操作面板命令通道 选择此命令通道, 可通过操作面板上的按键输入控制命令, 适用于初次调试。 1: 端子命令通道 选择此命令通道, 可通过变频器的DI端子输入控制命令, DI端子控制命令根据不同场合进行设定, 如启停、正反转、点动、二三线式、多段速等功能, 适用于大多数场合。 2: 通信命令通道 选择此命令通道, 可通过远程通信输入控制命令, 变频器需要安装通信卡才能实现与上位机的通信。适用于远距离控制或多台设备系统集中控制等场合。 3: 自定义命令通道 选择此命令通道, 可以灵活选择命令来源, 用于扩展。

2.2.8 设置频率源

参数	参数名称	默认值	设定范围	参数说明
F0-03	主频率源X选择	0	0: 数字设定（掉电不记忆） 1: 数字设定（掉电记忆） 2: AI1 3: AI2 4: AI3 5: PULSE脉冲设定（DI5） 6: 多段指令 7: 简易PLC 8: PID 9: 通信给定 其他: F连接器	该功能码用于设定主频率源X的来源，可选择来源如下： 0: 数字设定（掉电不记忆） 设定频率初始值为F0-08“预置频率”的值。可通过键盘的▲键与▼键（或多功能输入端子的UP、DOWN）来改变变频器的设定频率值。变频器掉电后并再次上电时，设定频率值恢复为F0-08“数字设定预置频率”值。 1: 数字设定（掉电记忆） 设定频率初始值为F0-08“预置频率”的值。可通过键盘的▲键与▼键（或多功能输入端子的UP、DOWN）来改变变频器的设定频率值。变频器掉电后并再次上电时，设定频率为上次掉电时刻的设定频率，通过键盘▲、▼键或者端子UP、DOWN的修正量被记忆。 2: AI1 设定频率通过模拟量输入端子AI1输入，AI1端子输入电压信号，根据设定AI曲线来计算出对应的频率值。AI曲线可在F4组设置。 3: AI2 设定频率通过模拟量输入端子AI2输入，AI2端子输入电流或电压信号，根据设定AI曲线来计算出对应的频率值。AI曲线可在F4组设置。 4: AI3 设定频率通过模拟量输入端子AI3输入，AI3端子输入电压信号，根据设定AI曲线来计算出对应的频率值。AI曲线可在F4组设置。 5: PULSE脉冲设定（DI5） 设定频率通过DI输入端子DI5脉冲频率来给定，根据脉冲频率与设定频率的对应关系曲线计算出对应的频率值（F4-28~F4-31）。 6: 多段指令 选择多段指令做设定频率时，需要通过数字量输入DI端子的不同状态组合，对应不同的设定频率值。4个多段指令端子（DI端子功能12~15），可以组合为16种状态，这16个状态对应FC-00~FC-15设定每段频率值。 7: 简易PLC 简易PLC是可以进行运行时间和加减速时间控制的多段速运行指令。参数FC-00~FC-15设定每段频率值，FC-18~FC-49设置每段频率的运行时间和加减速时间，最多可以设置16段速。 8: PID 选择了PID作为主频率。PID控制是过程控制的一种常用方法，通过对被控量的反馈信号与目标信号的差量进行比例、积分、微分运算，通过调整变频器的输出频率，构成闭环系统，使被控量稳定在目标值。选择PID控制的输出作为设定频率，一般用于现场的工艺闭环控制，例如恒压力闭环控制、恒张力闭环控制等场合。PID相关参数请通过FA组参数设置。 9: 通信给定 主频率值由通信给定。可通过远程通信输入设定频率（一般是通过0x7310地址），变频器需要安装通信卡才能实现与上位机的通信，适用于远距离控制或多台设备系统集中控制等场合。 其他: F连接器 通过设置一个浮点连接器的功能码编号，读取该连接器的值作为辅助频率给定。用于常用来源之外的给定扩展。

2.2.9 设置控制模式

参数	参数名称	默认值	设定范围	参数说明
F0-01	第1电机控制方式	2	0: SVC 1: FVC 2: V/f	该功能码用于设置电机控制方式，根据应用场景和电机类型，选择不同的控制方式 0: SVC控制（无速度传感器矢量控制） 无速度传感器矢量控制，是一种开环矢量控制，适用于高性能控制场合，一台变频器只能驱动一台电机。如机床、离心机、拉丝机、注塑机等负载。选择该模式需要进行参数辨识操作，获取准确的电机参数才能发挥矢量控制方式的优势。 1: FVC控制（有速度传感器矢量控制） 有速度传感器矢量控制，是一种闭环矢量控制，电机端必须加装编码器，变频器必须选配与编码器同类型的PG卡。适用于高精度的速度控制或转矩控制的场合。一台变频器只能驱动一台电机。如高速造纸机械、起重机械、电梯等负载。选择该模式需要进行参数辨识操作，获取准确的电机参数才能发挥矢量控制方式的优势。 2: V/f控制（速度开环控制） 适用于对负载控制性能要求不高的场合，如风机、泵类负载。当用于一台变频器拖动多台电机的场合时，只能使用V/f控制方式。该模式要求电机参数设置准确，多拖应用下需确定总电流和总功率。

2.2.10 设置V/f参数（可选）

参数	参数名称	默认值	设定范围	参数说明
F3-00	V/f曲线设定	0	0: 直线V/f 1: 多点V/f 2~9: 保留 10: V/f完全分离模式 11: V/f半分离模式	0: 直线V/f曲线 在额定频率以下，变频器的输出电压与输出频率成线性变化，适用于大惯量风机加速、冲床、离心机、水泵等一般机械传动应用场合。 1: 多点V/f曲线 频率点设置范围为0.00Hz~电机额定频率，电压点设置范围为0.0%~100.0%，对应0V~电机额定电压，多点V/f曲线的设定值通常根据电机的负载特性来设定。务必如下设定：F3-03≤F3-05≤F3-07。 10: V/f完全分离模式 变频器的输出频率与输出电压相互独立，输出频率由频率源确定，而输出电压由V/f分离电压源确定。一般应用在力矩电机控制等场合。 11: V/f半分离模式 这种情况下V与f是成比例的，但是比例关系可以通过电压源设置，且V与f的关系也与第一组的电机额定电压与额定频率有关。变频器输出电压V与频率f的关系为：$V/f=2 \times (\text{电压源输入}) \times (\text{电机额定电压}) \div (\text{电机额定频率})$。注：电压源输入值为0~100%。

2.2.11设置SVC参数（可选）

参数	参数名称	设定范围	默认值	参数说明
F2-00	速度环比例增益1	1~300	异步机：30 同步机：20	此参数用于设置低速速度环增益Kp。 速度环PID控制参数的Kp，速度环Kp的大小影响电机速度的响应快慢。Kp数值越大，调节灵敏度越高，调节力度越大。Kp数值越小，调节灵敏度就越小，调节力度越小。低速速度环Kp是低速时使用。
F2-01	速度环积分时间1	0.01s~10.00s	0.50s	此参数用于设置低速速度环积分时间Ti。 速度环积分时间常数的倒数为积分增益，速度环积分时间常数的大小影响电机稳态速度误差的大小及速度环系统的稳定性，速度环积分时间常数增大，速度环响应变慢，此时需要增大速度环比例增益，以提高速度环响应时间。低速速度环Ti是低速时使用。
F2-02	切换频率1	0.00Hz~F2-05	5.00Hz	速度环PI参数分低速和高速两组。运行频率小于F2-02（切换频率1）时，速度环PI调节参数为F2-00和F2-01；运行频率大于F2-05（切换频率2）时，速度环PI调节参数为F2-03和F3-04。运行频率介于切换频率1和切换频率2之间时，速度环PI参数为两组PI参数线性切换。该参数的设定值应小于F2-05（切换频率2）。
F2-03	速度环比例增益2	1~300	20	本参数是指高速速度环增益Kp。 速度环PID控制参数的Kp，速度环Kp的大小影响电机速度的响应快慢。Kp数值越大，调节灵敏度越高，调节力度越大。Kp数值越小，调节灵敏度就越小，调节力度越小。高速速度环Kp是高速时使用的。
F2-04	速度环积分时间2	0.01s~10.00s	1.00s	高速速度环积分时间Ti。 速度环积分时间常数的倒数为积分增益，速度环积分时间常数的大小影响电机稳态速度误差的大小及速度环系统的稳定性，速度环积分时间常数增大，速度环响应变慢，此时需要增大速度环比例增益，以提高速度环响应时间。高速速度环Ti是高速时使用。
F2-05	切换频率2	F2-02~F3-10	10.00Hz	速度环PI参数分低速和高速两组。运行频率小于F2-02（切换频率1）时，速度环PI调节参数为F2-00和F2-01；运行频率大于F2-05（切换频率2）时，速度环PI调节参数为F2-03和F3-04。运行频率介于切换频率1和切换频率2之间时的速度环PI参数为两组PI参数线性切换。该参数的设定值应大于F2-02（切换频率1）。
F2-06	矢量控制转差增益	50%~200%	100%	SVC控制模式下，此参数可调节电机的稳速精度，例如电机运行频率低于变频器输出频率时，可增大该参数。 FVC控制模式下，此参数可以调节同样负载下变频器的输出电流大小，如在大功率变频器中，若带载能力较弱时，可逐渐调小此参数。一般情况下，无需调整此参数值。

2.2.12设置FVC参数（可选）

参数	参数名称	设定范围	默认值	参数说明
F1-27	编码器线数	1~65535	1024	设定ABZ编码器线数（每圈AB总脉冲数/4）、或正余弦编码器每圈弦波数。在有速度传感器矢量控制方式下（FVC），必须正确设置编码器脉冲数，否则电机运行不正常。 注：23位编码器不用设置编码器线数。
F1-28	编码器类型	0: ABZ增量编码器 1: 23位编码器 2: 旋变编码器 3: 外部输入 4: 正余弦编码器	0	安装好 PG 卡后，要根据实际情况正确设置 F1-28编码器类型，否则变频器可能运行不正常，具体编码器类型以现场实际使用为准。 0: ABZ增量编码器 1: 23位编码器 2: 旋变编码器 3: 外部输入 4: 正余弦编码器
F1-34	旋变极对数	1~65535	1	旋变极对数是指旋转变压器的磁极对数，极对数越高，精度越高。 其中，旋转变压器是一种电磁式传感器，又称同步分解器。它是一种测量角度用的小型交流电机，用来测量旋转物体的转轴角位移和角速度，由定子和转子组成。在使用旋转变压器时，必须正确设置极对数参数。 物体的转轴角位移和角速度，由定子和转子组成。在使用旋转变压器时，必须正确设置极对数参数。旋转变压器极对数需小于等于电机极对数，且：电机极对数÷旋转变压器极对数=整数。
F2-00	速度环比例增益1	1~300	异步机：30 同步机：20	此参数用于设置低速速度环增益Kp。 速度环Kp的大小影响电机速度的响应快慢。Kp数值越大，调节灵敏度越高，调节力度越大；Kp数值越小，调节灵敏度就越小，调节力度越小。低速速度环Kp是低速时使用的。
F2-01	速度环积分时间1	0.01s~10.00s	0.50s	此参数用于设置低速速度环积分时间Ti。 速度环积分时间常数的倒数为积分增益，速度环积分时间常数的大小影响电机稳态速度误差的大小及速度环系统的稳定性。速度环积分时间常数增大，速度环响应变慢，此时需要增大速度环比例增益，以提高速度环响应时间。低速速度环Ti是低速时使用。
F2-02	切换频率1	0.00Hz~F2-05	5.00Hz	速度环PI参数分低速和高速两组。运行频率小于F2-02（切换频率1）时，速度环PI调节参数为F2-00和F2-01；运行频率大于F2-05（切换频率2）时，速度环PI调节参数为F2-03和F3-04。运行频率介于切换频率1和切换频率2之间时，速度环PI参数为两组PI参数线性切换。该参数的设定值应小于F2-05（切换频率2）。
F2-03	速度环比例增益2	1~300	20	本参数是指高速速度环增益Kp。 Kp数值越大，调节灵敏度越高，调节力度越大；Kp数值越小，调节灵敏度就越小，调节力度越小。
F2-04	速度环积分时间2	0.01s~10.00s	1.00s	高速速度环积分时间Ti。 速度环积分时间的大小影响电机稳态速度误差的大小及速度环系统的稳定性。速度环积分时间增大，速度环响应变慢，此时需要增大速度环比例增益，以提高速度环响应时间。

参数	参数名称	设定范围	默认值	参数说明
F2-05	切换频率2	F2-02~F0-10	10.00Hz	速度环PI参数分低速和高速两组。运行频率小于F2-02（切换频率1）时，速度环PI调节参数为F2-00和F2-01；运行频率大于F2-05（切换频率2）时，速度环PI调节参数为F2-03和F3-04。运行频率介于切换频率1和切换频率2之间时的速度环PI参数为两组PI参数线性切换。该参数的设定值应大于F2-02（切换频率1）。
F2-06	矢量控制转差增益	50%~200%	100%	SVC控制模式下，此参数可调节电机的稳速精度。例如电机运行频率低于变频器输出频率时，可增大该参数。 FVC控制模式下，此参数可调节同样负载下变频器的输出电流大小。例如在大功率变频器中，若带载能力较弱，可逐渐调小此参数。 一般情况下，无需调整此参数值。
F2-07	SVC速度反馈滤波时间	0.000s~0.100s	0.015s	在SVC控制模式下（F0-01=0），速度环反馈滤波时间有效，通过调节该参数改善电机稳定性，速度环反馈滤波时间增大，可以改善电机稳定性，动态响应变弱；速度环反馈滤波时间减小，动态响应加强。该参数值过小时会引起电机振荡。一般情况下，电机的稳定性可满足要求，无需调节该参数。

2.2.13 设定加减速时间

参数	参数名称	默认值	设定范围	参数说明
F0-17	加速时间1	20.0s	0.0s~6500.0s	加速时间是指输出频率从0上升到F0-25（加减速基准频率）所需时间，通常用频率设定信号上升来确定加速时间。在电机加速时须限制频率设定的上升率以防止过电流。 加速时间设定要求：将加速电流限制在变频器过电流容量以下，不使过流失速而引起变频器跳闸。
F0-18	减速时间1	20.0s	0.0s~6500.0s	减速时间是指输出频率从F0-25（加减速基准频率）下降到0所需时间，通常用频率设定信号下降来确定减速时间。在电机减速时须限制频率设定的下降率以防止过电压。 减速时间设定要求：防止平滑电路电压过大，不使再生过电压失速而使变频器跳闸。
F0-25	加减速时间基准频率	0	0：最大频率（F0-10） 1：设定频率 2：100Hz 3：额定频率	设置加减速时间基准频率。 加减速时间基准频率，用于加速时的目标频率，减速时的起始频率。

2.2.14 设置启动方式（可选）

- 直接启动：适用于大多数负载，启动前加“启动频率”适用于电梯、起重等提升类负载场合。
- 转速跟踪启动：适用于启动时电机不是静止状态的场合，例如大惯量风机短时停电后再启动。在某些场合，变频器启动前电机已经处于旋转状态，变频器能自动跟踪电机的转速和方向，对旋转中的电机实施平滑无冲击启动。例如变频器在运行中，由于电网瞬时掉电，导致变频器掉电再启动，由于惯性，电机处于旋转状态。在这种状态下，要想重

新控制异步电机，变频器必须首先检测出电机当前的实际转速，否则在启动过程中会造成变频器过流、过压等故障情况，严重的可能烧毁变频器功率管。

- 矢量预励磁启动（交流异步电机）：适用于负载静止阻力很大，需要很大启动转矩的场合，预励磁启动可以增大启动转矩。该方式只适用于异步电机的SVC与FVC控制模式，启动前对电机进行预励磁，可以提高电机的快速响应和减小启动电流，启动时序与直流制动再启动一致。
- SVC快速启动：变频器SVC快速，适用于大多数负载，启动前加“启动频率”适用于电梯、起重等提升类负载场合。

说明

注意：如果需要启动正在高速旋转的电机建议使用转速跟踪再启动；预励磁启动和SVC快速启动只能用于交流异步电机。

参数	参数名称	默认值	设定范围	参数说明
F6-00	启动方式	0	0：直接启动 1：转速跟踪启动 2：预励磁启动（交流异步电机） 3：SVC快速启动	用于设置电机的启动方式。如果需要启动正在高速旋转的电机，建议使用转速跟踪再启动。预励磁启动和SVC快速启动只能用于交流异步机。 0：直接启动 变频器为直接启动，适用于大多数负载。 1：转速跟踪启动 变频器先对电机的转速和方向进行判断，再以跟踪到的电机频率启动。 2：预励磁启动（交流异步电机） 该方式只适用于感应式交流异步电机的SVC与FVC控制模式，启动前对电机进行预励磁，可以提高电机的快速响应特性，减小启动电流。 3：SVC快速启动 只适用于异步机SVC控制模式，使用该方式可以缩短加速时间，当系统惯量较大且需要快速启动时可以使能该模式，但会存在力矩冲击。

2.2.15 设定启动频率（可选）

参数	参数名称	默认值	设定范围	参数说明
F6-03	启动频率	0.00Hz	0.00Hz~10.00Hz	变频器直接启动的启动频率值。当启动频率值高于给定频率时，变频器处于待机状态，不会启动。
F6-04	启动频率保持时间	0.0s	0.0s~100.0s	输出频率为启动频率并保持一段时间，时间（该设定值）到达后，输出频率才加/减速至给定频率。

2.2.16 设定S曲线（可选）

参数	参数名称	默认值	设定范围	参数说明
F6-07	加减速方式	0	0: 直线加减速 1: S曲线加减速	选择变频器的加减速方式。 0: 直线加减速 输出频率按照直线递增或递减。 1: S曲线加减速 在目标频率实时动态变化的情况下，输出频率按照S曲线实时递增或递减。适用在舒适感要求较高及实时响应快速的场合。
F6-08	S曲线开始段时间比例	30.0%	0.0%~(100.0%-F6-09)	设定范围0.0~（100.0%-F6-09）。
F6-09	S曲线结束段时间比例	30.0%	0.0%~(100.0%-F6-08)	设定范围0.0~（100.0%-F6-08）。

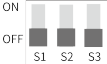
2.2.17 设定停机参数

参数	参数名称	设定范围	默认值	参数说明
F6-10	停机方式	0: 减速停机 1: 自由停机 2: 最大能力停机	0	选择变频器的停机方式。 0: 减速停机 停机命令有效后，变频器按照减速时间降低输出频率，频率降为0后停机。 1: 自由停机 停机命令有效后，变频器立即终止输出，此时电机按照机械惯性自由停机。 2: 最大能力停机激活后，电机的给定速度强制为0，电机按照最大输出能力减速到零，减速过程中电机的转矩或电流可能达到限幅值。
F6-11	停机直流制动起始频率	0.00Hz~F0-10	0.00Hz	减速停机过程中，当运行频率降低到该频率时，开始直流制动过程。
F6-12	停机直流制动等待时间	0.0s~100.0s	0.0s	在运行频率降低到停机直流制动起始频率后，变频器先停止输出一段时间，然后再开始直流制动过程。用于防止在较高速度时开始直流制动可能引起的过流等故障。
F6-13	停机直流制动电流	0%~100%	50%	停机直流制动电流，直流制动电流越大，制动力越大，100%对应电机额定电流（电流上限为变频器额定电流的80%）。 可通过F6-34设置电流上限，最大将电流上限设置为变频器额定电流的135%。
F6-14	停机直流制动时间	0.0s~100.0s	0.0s	直流制动量保持的时间。此值为0则直流制动过程取消。

2.2.18 AI设置（可选）

AI端子的不同功能，通过主控板上的拨码开关切换，见下表。

表2-3 拨码开关S1~S3说明

拨码开关图 示	拨码开关状态			功能说明
	S1	S2	S3	
	OFF	OFF	OFF	AI2电压模式，0V DC~10V DC
	ON	OFF	OFF	AI2温度模式。 可通过F9-75设置温度传感器类型： 0：无温度传感器（AI通道作为模拟量输入） 1：PT100，-25℃~200℃ 2：PT1000，-25℃~200℃ 3：KTY84-130，-40℃~260℃ 4：PTC130，-20℃~180℃
	OFF	ON	OFF	AI2电流模式，0mA~20mA，输入阻抗500Ω
	OFF	ON	ON	AI2电流模式，0mA~40mA，输入阻抗250Ω

S1、S2、S3为组合使用拨码开关，建议使用第51页“表2-3”推荐的拨码开关状态。

表2-4 相关参数

参数	功能定义	设定范围	默认值	参数说明
F4-13	AI曲线1最小输入	-10.00V~F4-15	0.00V	当通过模拟量输入设定主频率时，AI端子作为频率源的给定，每个AI端子可以选择5种不同的AI曲线。AI曲线是设置模拟量输入电压（或模拟量输入电流）与相对最大频率（F0-10）的百分比之间的关系。AI曲线的x轴表示模拟量输入电压（或模拟量输入电流），y轴表示模拟输入对应的设定量，即相对最大频率（F0-10）的百分比。AI曲线共有5种，其中曲线1、曲线2、曲线3均为2点式曲线，相关参数为F4-13~F4-27；曲线4与曲线5均为4点式曲线，相关参数为A6-00~ A6-15。AI曲线1~3上有2个点，分别为最小输入点与最大输入点。F4-13对应AI曲线1的最小输入点的x轴，即最小模拟量输入电压（或最小模拟量输入电流）。
F4-14	AI曲线1最小输入对应设定	-100.0%~100.0%	0.0%	F4-14对应AI曲线1的最小输入点的y轴，即最小模拟输入对应的设定量。
F4-15	AI曲线1最大输入	F4-13~10.00V	10.00V	F4-15对应AI曲线1的最大输入点的x轴，即最大模拟量输入电压（或最大模拟量输入电流）。
F4-16	AI曲线1最大输入对应设定	-100.0%~100.0%	100.0%	F4-16对应AI曲线1的最大输入点的y轴，即最大模拟输入对应的设定量。
F4-17	AI1滤波时间	0.00s~10.00s	0.10s	模拟量输入端子AI1的软件滤波时间。 AI滤波时间越大，抗干扰能力越强，对模拟量检测的响应速度变慢；AI滤波时间越小，抗干扰能力变弱，对模拟量检测的响应速度变快。 当现场模拟量信号容易被干扰时，通过加大AI滤波时间，增强模拟量信号的稳定性。

参数	功能定义	设定范围	默认值	参数说明
F4-18	AI曲线2最小输入	-10.00V~F4-20	0.00V	F4-18对应AI曲线2的最小输入点的x轴，即最小模拟量输入电压（或最小模拟量输入电流）。
F4-19	AI曲线2最小输入对应设定	-100.0%~100.0%	0.0%	F4-19对应AI曲线2的最小输入点的y轴，即最小模拟输入对应的设定量。
F4-20	AI曲线2最大输入	F4-18~10.00V	10.00V	F4-20对应AI曲线2的最大输入点的x轴，即最大模拟量输入电压（或最大模拟量输入电流）。
F4-21	AI曲线2最大输入对应设定	-100.0%~100.0%	100.0%	F4-21对应AI曲线2的最大输入点的y轴，即最大模拟输入对应的设定量。
F4-22	AI2滤波时间	0.00s~10.00s	0.10s	模拟量输入端子AI2的软件滤波时间。 AI滤波时间越大，抗干扰能力越强，对模拟量检测的响应速度变慢；AI滤波时间越小，抗干扰能力变弱，对模拟量检测的响应速度变快。 当现场模拟量信号容易被干扰时，通过加大AI滤波时间，增强模拟量信号的稳定性。
F4-23	AI曲线3最小输入	-10.00V~F4-25	-10.00V	F4-23对应AI曲线3的最小输入点的x轴，即最小模拟量输入电压（或最小模拟量输入电流）。
F4-24	AI曲线3最小输入对应设定	-100.0%~100.0%	-100.0%	F4-24对应AI曲线3的最小输入点的y轴，即最小模拟输入对应的设定量。
F4-25	AI曲线3最大输入	F4-23~10.00V	10.00V	F4-25对应AI曲线3的最大输入点的x轴，即最大模拟量输入电压（或最大模拟量输入电流）。
F4-26	AI曲线3最大输入对应设定	-100.0%~100.0%	100.0%	F4-26对应AI曲线3的最大输入点的y轴，即最大模拟输入对应的设定量。
F4-27	AI3滤波时间	0.00s~10.00s	0.10s	模拟量输入端子AI3软件滤波时间。 AI滤波时间越大，抗干扰能力越强，对模拟量检测的响应速度变慢；AI滤波时间越小，抗干扰能力变弱，对模拟量检测的响应速度变快。 当现场模拟量信号容易被干扰时，通过加大AI滤波时间，增强模拟量信号的稳定性。

参数	功能定义	设定范围	默认值	参数说明
F4-33	AI曲线选择	个位：AI1曲线选择 1：曲线1（2点，F4-13~F4-16） 2：曲线2（2点，F4-18~F4-21） 3：曲线2（2点，F4-23~F4-26） 4：曲线4（4点，A6-00~A6-07） 5：曲线5（4点，A6-08~A6-15） 十位：AI2曲线选择 1：曲线1（2点，F4-13~F4-16） 2：曲线2（2点，F4-18~F4-21） 3：曲线3（2点，F4-23~F4-26） 4：曲线4（4点，A6-00~A6-07） 5：曲线5（4点，A6-08~A6-15） 百位：AI3曲线选择 1：曲线1（2点，F4-13~F4-16） 2：曲线2（2点，F4-18~F4-21） 3：曲线3（2点，F4-23~F4-26） 4：曲线4（4点，A6-00~A6-07） 5：曲线5（4点，A6-08~A6-15）	801	通过个位~百位分别设置模拟量输入端子AI1~AI3的曲线选择。 每一个数字位可以设置每一个AI端子适配曲线，可满足不同AI使用同一曲线。
A6-00	AI曲线4最小输入	-10.00V~A6-02	0.00V	A6-00对应AI曲线4的最小输入点的x轴，即最小模拟量输入电压（或最小模拟量输入电流）。
A6-01	AI曲线4最小输入对应设定	-100.0%~100.0%	0.0%	A6-01对应AI曲线4的最小输入点的y轴，即最小模拟量输入对应的设定量。
A6-02	AI曲线4拐点1输入	A6-00~A6-04	3.00V	A6-02对应AI曲线4的拐点1输入点的x轴，即最小模拟量输入电压。
A6-03	AI曲线4拐点1输入对应设定	-100.0%~100.0%	30.0%	A6-03对应AI曲线4的拐点1输入点的y轴，即最小模拟量输入对应的设定量。
A6-04	AI曲线4拐点2输入	A6-02~A6-06	6.00V	A6-04对应AI曲线4的拐点2输入点的x轴，即最小模拟量输入电压。
A6-05	AI曲线4拐点2输入对应设定	-100.0%~100.0%	60.0%	A6-05对应AI曲线4的拐点2输入点的y轴，即最小模拟量输入对应的设定量。
A6-06	AI曲线4最大输入	A6-04~10.00V	10.00V	A6-06对应AI曲线4的最大输入点的x轴，即最大模拟量输入电压（或最小模拟量输入电流）。

参数	功能定义	设定范围	默认值	参数说明
A6-07	AI曲线4最大输入对应设定	-100.0%~100.0%	100.0%	A6-07对应AI曲线4的最大输入点的y轴，即最大模拟量输入对应的设定量。
A6-08	AI曲线5最小输入	-10.00V~A6-10	-10.00V	A6-08对应AI曲线5的最小输入点的x轴，即最小模拟量输入电压（或最小模拟量输入电流）。
A6-09	AI曲线5最小输入对应设定	-100.0%~100.0%	-100.0%	A6-09对应AI曲线5的最小输入点的y轴，即最小模拟量输入对应的设定量。
A6-10	AI曲线5拐点1输入	A6-08~A6-12	-3.00V	A6-10对应AI曲线5的拐点1输入点的x轴，即最小模拟量输入电压。
A6-11	AI曲线5拐点1输入对应设定	-100.0%~100.0%	-30.0%	A6-11对应AI曲线5的拐点1输入点的y轴，即最小模拟量输入对应的设定量。
A6-12	AI曲线5拐点2输入	A6-10~A6-14	3.00V	A6-12对应AI曲线5的拐点2输入点的x轴，即最小模拟量输入电压。
A6-13	AI曲线5拐点2输入对应设定	-100.0%~100.0%	30.0%	A6-13对应AI曲线5的拐点2输入点的y轴，即最小模拟量输入对应的设定量。
A6-14	AI曲线5最大输入	A6-12~10.00V	10.00V	A6-14对应AI曲线5的最大输入点的x轴，即最大模拟量输入电压（或最小模拟量输入电流）。
A6-15	AI曲线5最大输入对应设定	-100.0%~100.0%	100.0%	A6-15对应AI曲线5的最大输入点的y轴，即最大模拟量输入对应的设定量。
A6-24	AI1设定跳跃点	-100.0%~100.0%	0.0%	用于设置AI1跳跃点。如果本次输入相对跳跃点，在A6-25设置的跳跃幅度范围内，则输出跳跃点的值。
A6-25	AI1设定跳跃幅度	0.0%~100.0%	0.1%	用于设置AI1跳跃幅度。如果本次输入相对A6-24设置跳跃点，在A6-25设置的跳跃幅度范围内，则输出跳跃点的值。
A6-26	AI2设定跳跃点	-100.0%~100.0%	0.0%	用于设置AI2跳跃点。如果本次输入相对跳跃点，在A6-27设置的跳跃幅度范围内，则输出跳跃点的值。
A6-27	AI2设定跳跃幅度	0.0%~100.0%	0.1%	用于设置AI2跳跃幅度。如果本次输入相对A6-26设置跳跃点，在A6-27设置的跳跃幅度范围内，则输出跳跃点的值。
A6-28	AI3设定跳跃点	-100.0%~100.0%	0.0%	用于设置AI3跳跃点。如果本次输入相对跳跃点，在A6-29设置的跳跃幅度范围内，则输出跳跃点的值。
A6-29	AI3设定跳跃幅度	0.0%~100.0%	0.1%	用于设置AI1跳跃幅度。如果本次输入相对A6-28设置跳跃点，在A6-29设置的跳跃幅度范围内，则输出跳跃点的值。

参数	功能定义	设定范围	默认值	参数说明
A6-30	AI自动调整曲线	个位：选点(用于设置) 0：关闭 1：选第一点 2：选第二点 3：选第三点 4：选第四点 十位：选AI通道(用于设置) 0：关闭 1：选择AI1 2：选择AI2 3：选择AI3 百位：使能控制(用于设置) 0：禁止 1：使能 千位：X点曲线(用于显示) 0：没选使能，或没选通道 2：两点曲线 4：四点曲线 万位：保留	0	通过该参数的个位、十位、百位、千位、万位分别设置不同AI曲线、使能选取、曲线类型（两点与四点曲线）。
A6-31	AI1输入使能	0：禁止 1：使能 其他：B连接器	1	-
A6-32	AI2输入使能	0：禁止 1：使能 其他：B连接器	1	-
A6-33	AI3输入使能	0：禁止 1：使能 其他：B连接器	1	-
A6-34	AI极性选择	个位：AI1选择 0：正常 1：绝对值 2：取反 3：绝对值取反 十位：AI2选择 0：正常 1：绝对值 2：取反 3：绝对值取反 百位：AI3选择 0：正常 1：绝对值 2：取反 3：绝对值取反	0	通过该参数的个位、十位、百位位分别设置AI1、AI2、AI3的输入极性。 0：取AI正常值 1：取AI绝对值 2：取AI负值 3：对AI取绝对值再取反

参数	功能定义	设定范围	默认值	参数说明
A6-35	AI硬件来源选择	个位: AI1来源 0: 硬件采样 1: 强制设定值 十位: AI2来源 0: 硬件采样 1: 强制设定值 百位: AI3来源 0: 硬件采样 1: 强制设定值	0	通过该参数的个位、十位、百位分别设置不同AI1、AI2、AI3的硬件来源。 当来源选择为“0: 硬件采样”时, AI值来自于硬件采样。 当来源选择为“1: 强制设定值”时, 可以通过功能码A6-36~A6-38 强制设置AI值。
A6-36	AI1强制设定值	-10.00V~10.00V	0.00V	当A6-35个位来源选择为“1: 强制设定值”时, 可以通过功能码A6-36强制设置AI1值。
A6-37	AI2强制设定值	-10.00V~10.00V	0.00V	当A6-35十位来源选择为“1: 强制设定值”时, 可以通过功能码A6-37强制设置AI2值。
A6-38	AI3强制设定值	-10.00V~10.00V	0.00V	当A6-35百位来源选择为“1: 强制设定值”时, 可以通过功能码A6-38强制设置AI3值。
A6-39	AI做DI高电平	5.5V~9.0V	7.0V	AI做DI判定为高电平的阈值设定。
A6-40	AI做DI低电平	1.0V~4.5V	3.0V	AI做DI判定为低电平的阈值设定。
A6-41	AI1增益	-10.00~10.00	1.00	设置AI1模拟采样量的增益倍数。
A6-42	AI1偏移	-10.00V~10.00V	0.00V	AI1校正电压零偏系数。
A6-43	AI1去噪阈值	0.0%~100.0%	0.0%	设置AI1去噪阈值, 如果本次输入相对上次输入的差值的绝对值, 在阈值范围内, 则去噪处理。
A6-44	AI1死区宽度	0.0%~100.0%	0.0%	设置AI1死区宽度, 该区范围内输出为0.0%, 用于消除零附近的波动。
A6-47	AI2增益	-10.00~10.00	1.00	设置AI2模拟采样量的增益倍数。
A6-48	AI2偏移	-10.00V~10.00V	0.00V	设置AI2模拟采样量的偏移量。
A6-49	AI2去噪阈值	0.0%~100.0%	0.0%	设置AI2去噪阈值, 如果本次输入相对上次输入的差值的绝对值, 在阈值范围内, 则去噪处理。
A6-50	AI2死区宽度	0.0%~100.0%	0.0%	设置AI2死区宽度, 该区范围内输出为0.0%, 用于消除零附近的波动。
A6-53	AI3增益	-10.00~10.00	1.00	设置AI3模拟采样量的增益倍数。
A6-54	AI3偏移	-10.00V~10.00V	0.00V	设置AI3模拟采样量的偏移量。
A6-55	AI3去噪阈值	0.0%~100.0%	0.0%	设置AI3去噪阈值, 如果本次输入相对上次输入的差值的绝对值, 在阈值范围内, 则去噪处理。
A6-56	AI3死区宽度	0.0%~100.0%	0.0%	设置AI3死区宽度, 该区范围内输出为0.0%, 用于消除零附近的波动。

2.2.19AO设置（可选）

参数	参数名称	默认值	设定范围	参数说明
F5-07	AO1输出功能选择	0		0: 运行频率（100.0%对应最大频率F0-10） 1: 设定频率（100.0%对应最大频率F0-10）
F5-08	扩展卡AO2输出功能选择	1	0: 运行频率 1: 设定频率 2: 输出电流 3: 输出转矩（绝对值） 4: 输出功率 5: 输出电压 6: PULSE输入 7: AI1 8: AI2 9: AI3 10: 长度 11: 计数值 12: 通信设定 13: 电机转速 14: 输出电流（100.0% 对应1000.0A） 15: 母线电压（100.0% 对应1000.0V） 16: 输出转矩（实际值） 其他: F连接器	2: 输出电流（100.0%对应2倍电机额定电流） 3: 电机输出转矩（100.0%对应2倍电机额定转矩）（绝对值，相对电机的百分比） 4: 输出功率（100.0%对应2倍电机额定功率） 5: 输出电压（100.0%对应1.2倍电机额定电压） 6: 脉冲输入（100.0%对应100.0kHz） 7: AI1（100.0% 对应10V） 8: AI2（100.0% 对应10V） 9: AI3（100.0% 对应10V） 10: 长度（100.0% 对应FB-05） 11: 计数值（100.0% 对应FB-08） 12: 通信设定（100.0%对应AO通信设定） 13: 电机转速（100.0% 对应最大频率F0-10） 14: 输出电流（100.0% 对应1000.0A） 15: 母线电压（100.0% 对应1000.0V） 16: 输出转矩（100.0%对2倍电机额定转矩，50%对应0，0对应-2倍电机额定转矩）（实际值，相对电机的百分比） 其他: F连接器 当选择为“其他”时，其输出功能为连接器所连接到的功能码的信号或功能状态。

2.2.20DI设置（可选）

参数	参数名称	默认值	设定范围	参数说明
F4-00	DI1端子功能选择	1	0: 无功能	如下
F4-01	DI2端子功能选择	4	1: 正转运行（IN1）	
F4-02	DI3端子功能选择	9	2: 反转运行（IN2）	
F4-03	DI4端子功能选择	12	3: 三线式运行控制（IN3）	
F4-04	DI5端子功能选择	13	4: 正转点动（FJOG）	
F4-05	DI6端子功能选择	0	5: 反转点动（RJOG）	
F4-06	DI7端子功能选择	0	6: 频率UP调节	
F4-07	DI8端子功能选择	0	7: 频率DOWN调节	
F4-08	DI9端子功能选择	0	8: 自由停机	
F4-09	DI10端子功能选择	0	9: 故障复位（RESET）	
			10: 运行暂停	
			11: 外部故障常开输入	
			12: 多段指令端子1	
			13: 多段指令端子2	
			14: 多段指令端子3	
			15: 多段指令端子4	
			16: 加减速选择端子1	
			17: 加减速选择端子2	
			18: 频率指令切换	
			19: UP/DOWN调节量清零	
			20: 控制命令切换端子1	
			21: 加减速禁止	
			22: PID暂停	
			23: 简易PLC状态复位	
			24: 摆频暂停	
			25: 计数器输入	
			26: 计数器复位	
			27: 长度计数输入	
			28: 长度复位	
			29: 转矩控制禁止	
			30: 脉冲频率输入（仅DI5生效）	
			31: 保留	
			32: 立即直流制动	
			33: 外部故障常闭输入	
			34: 频率修改使能	
			35: PID作用方向取反	如下
			36: 外部停机端子1	
			37: 控制命令切换端子2	
			38: PID积分暂停	
			39: 主频率X与预置频率切换	
			40: 辅频率Y与预置频率切换	
			41: 电机选择端子1	
			42: 保留	
			43: PID参数切换	
			44: 用户自定义故障1	
			45: 用户自定义故障2	
			46: 速度控制/转矩控制选择	
			47: 紧急停机	
			48: 外部停机端子2	
			49: 减速直流制动	
			50: 本次运行时间清零	
			51: 两线制/三线制切换	
			52: 禁止反转	
			64: 正向限位开关	
			65: 反向限位开关	
			66: 水冷故障输入	
			67: 低液位故障输入	
			70: 控制通道选择	
			71: 设定通道选择（保留）	
			72: 端子模块A/B选择	
			73: 启动选择bit0	
			74: 启动选择bit1	
			75: 控制命令切换端子3	
			76: 电机选择端子2	
			77: 运行使能	
			78: 正向运行允许	
			79: 负向运行允许	
			80: RFG输入置零	
			86: 断线检测（拉丝机）	

说明

F4-00~F4-03, F4-05~F4-09没有30: 脉冲频率输入功能, 只有F4-04有30: 脉冲频率输入功能。

0: 无功能

DI端子无任何功能。

1: 正转运行（IN1）

变频器的运行方式为正转运行。FWD（即FORWARD）。两线式1（F4-11=0）时为正向运行；两线式2（F4-11=1）时为运行命令。

2: 反转运行（IN2）

变频器的运行方式为反转运行。REV（即REVERSE）。两线式1（F4-11=0）时为反向运行；两线式2（F4-11=1）时为正反运行方向。

3: 三线式运行控制（IN3）

确定变频器运行方式是三线控制模式。如果要通过端子设定运行指令，参数F4-11（端子命令方式）设置为2（三线式1）或者3（三线式2），端子功能要设置为此功能。三线控制模式包括三线式1和三线式2两种模式。

4: 正转点动（FJOG）

变频器的运行方式为正转点动运行。点动模式下，变频器以F8-00（点动运行频率）设定的频率运行，一般用于对现场设备进行维护和调试的场景。

5: 反转点动（RJOG）

变频器的运行方式为反转点动运行。点动模式下，变频器以F8-00（点动运行频率）设定的频率运行，一般用于对现场设备进行维护和调试的场景。

6: 频率UP调节

修改频率的递增指令。端子有效相当于一直按着递增键，端子无效相当于松开递增键。

7: 频率DOWN调节

修改频率的递减指令。端子有效相当于一直按着递减键，端子无效相当于松开递减键。

8: 自由停机

变频器接到停机命令后，立即终止输出，负载按照机械惯性自由停止。变频器通过停止输出来停机，这时电机的电源被切断，拖动系统处于自由制动状态。由于停机时间的长短由拖动系统的惯性决定，也称为惯性停机。

9: 故障复位（RESET）

对变频器的故障进行复位，与键盘上的STOP/RES键功能相同。用此功能可实现远距离故障复位。

10: 运行暂停

该功能前提为F0-02选择1：端子时才生效，端子选择此功能，变频器进行减速停机，所有运行参数均被记忆（如PLC参数、摆频参数、PID参数）。端子无效后，变频器恢复之前所记忆的运行状态。

11: 外部故障常开输入

当外部信号送给变频器后，变频器报故障E015.1。

12~15: 多段指令端子1~4

变频器选择多段指令作为主频率。可通过这四个端子的16种状态，实现16段速度或者16个指令的设定。应用场景：不需要连续调整变频器运行频率，只需使用若干个频率值的应用场合。

16~17: 加减速选择端子1~2

加速时间指变频器从零频，加速到加减速基准频率（F0-25确定）所需时间；减速时间指变频器从加减速基准频率（F0-25确定），减速到零频所需时间。MD520提供四组加减速时间，通过这两个端子的4种状态，可实现4组加减速时间的切换。

例如DI1功能设置为16，DI2功能设置为17，则【DI2，DI1】两个端子的有效状态排列组合可以组合成以下四种情况

【0，0】表示第一组加减速时间；

【0，1】表示第二组加减速时间；

【1，0】表示第三组加减速时间；

【1，1】表示第四组加减速时间。

18：频率指令切换

用来选择不同的频率指令输入方法。通过F0-07（频率指令叠加选择）设置频率指令。

19：UP/DOWN调节量清零

端子有效时可清除已设置的频率值（该频率值是指通过键盘上递增键、递减键或者端子UP/端子DOWN所设置的频率值），使给定频率恢复到F0-08设定的值。

20：控制命令切换端子1

当通过端子设置运行指令时（F0-02=1），端子有效时可进行端子控制与键盘控制的切换。

当通过通信设置运行指令时（F0-02=2），端子有效时可进行通信控制与键盘控制的切换。

21：加减速禁止

变频器维持当前运行频率（停机命令除外），不受外部输入频率变化的影响。

22：PID暂停

PID暂时失效，变频器维持当前的输出频率，不再进行频率源的PID调节。

23：简易PLC状态复位

使变频器恢复到简易PLC的初始状态。

24：摆频暂停

在摆频工艺功能中，端子有效时使摆频功能暂停（变频器以中心频率输出）。

25：计数器输入

在计数工艺功能中，端子有效时输入计数脉冲。

26：计数器复位

在计数工艺功能中，端子有效时对计数器状态进行清零处理。

27：长度计数输入

在定长工艺功能中，端子有效时输入长度计数。

28：长度复位

在定长工艺功能中，端子有效时使长度清零。

29：转矩控制禁止

端子有效时，变频器进行转矩控制模式到速度控制模式的切换；端子无效时，恢复到转矩控制模式。

30：脉冲输入

当DI5作为脉冲输入的端子时，DI5端子必须选择此功能。

31：保留

32：立即直流制动

变频器直接切换到直流制动状态。直流制动是指变频器向异步电机定子绕组中通入直流，形成静止磁场，此时电机处于能耗制动状态，转子切割该静止磁场而产生制动转矩，使电机迅速停止。

33：外部故障常闭输入

当外部信号送给变频器后，变频器报出故障E015.2。

34：频率修改使能

如果端子有效，允许修改频率；如果端子无效，禁止修改频率。

35：PID作用方向取反

PID作用方向与FA-03（PID作用方向）设定的方向相反。

36：外部停机端子1

使变频器停机，相当于键盘上STOP/RES键的功能，与F0-02的值无关。

37：控制命令切换端子2

在端子和通信设定运行指令之间进行切换。如果用端子控制运行命令，端子有效时系统切换为通信控制；如果用通信控制运行命令，端子有效时系统切换为端子控制。

38：PID积分暂停

PID的积分调节功能暂停，但PID的比例调节和微分调节功能仍然有效。

39：主频率X与预置频率切换

主频率X切换为F0-08（预置频率）。

40：辅频率Y与预置频率切换

辅频率Y切换为F0-08（预置频率）。

41、76：电机选择端子1~4

选择电机参数。例如设置DI1和DI2的功能分别为41和76，则DI1和DI2都无效时选择电机1；DI1有效，DI2无效时选择电机2；DI1无效，DI2有效时选择电机3；DI1和DI2都有效时选择电机4。

42：保留

43：PID参数切换

当PID参数切换条件设置为“通过DI端子切换”时（FA-18=1），若端子无效，PID参数使用FA-05~FA-07（比例增益Kp1、积分时间Ti1、微分时间Td1）的设定值；若端子有效，PID参数使用FA-15~FA-17（比例增益Kp2、积分时间Ti2、微分时间Td2）的设定值。

44：用户自定义故障1

变频器报故障E027.1，变频器会根据F9-49（故障保护动作选择）的设定值进行处理。

45：用户自定义故障2

变频器报故障E027.2，变频器会根据F9-49（故障保护动作选择）的设定值进行处理。

46：速度控制/转矩控制选择

变频器在转矩控制与速度控制模式之间切换。A0-00（速度/转矩控制方式）设置为0，端子有效时，控制方式为转矩模式；端子无效时，控制方式为速度模式。A0-00（速度/转矩控制方式）设置为1，端子有效时，控制方式为速度模式；端子无效时，控制方式为转矩模式。

47：紧急停机

系统处于紧急状态时，变频器按照F8-55（端子急停减速时间）减速，V/f模式急停减速时间为0s时按照最小单位时间进行减速。该输入端子无需持续处于闭合状态，即使处于闭合状态的时间仅仅为一瞬间，也会紧急停止。与一般的减速时间不同，在经过紧急停止减速时间后断开紧急停机输入端子，如果此时变频器端子运行信号仍处于闭合状态，变频器也不会启动，需先断开运行端子后再次输入端子运行指令，变频器才会重新启动。

48：外部停机端子2

在任何运行指令方式下（面板控制、端子控制、通信控制），变频器减速停机。此时减速时间固定为减速时间4（F8-08）。

49：减速直流制动

变频器先减速到F6-11（停机直流制动起始频率），然后进入直流制动状态。

50：本次运行时间清零

变频器本次运行计时时间（U0-26当前运行时间）被清零。端子有效时，本次运行计时不清零。

51：两线制/三线制切换

用于在两线式和三线式控制之间进行切换。F4-11设为0（两线式1），端子有效时，切换为三线式1。端子无效时，为两线式1。F4-11设为1（两线式2），端子有效时，切换为三线式2。F4-11设为2（三线式1），端子有效时，切换为两线式1。F4-11设为3（三线式2），端子有效时，切换为两线式2。

52：禁止反转

端子有效时，即使设定了反向频率，变频器实际设定频率仍被限定为0。与反向频率禁止（F8-13）功能相同。

64：正向限位开关（常开信号）

65：反向限位开关（常开信号）

66：水冷故障输入

当外部信号发送给变频器后，使能该端子报E064.1。

67：低液位故障输入

当外部信号发送给变频器后，使能该端子报警A066.1（F9-50千位为2时）或者E066.1（F9-50千位为0时）。

68~69: 保留

70: 控制通道选择

通过端子选择两组自定义命令通道, 0选择通道1, 1选择通道2。

71: 设定通道选择 (保留)

72: 端子模块A/B选择

提供两组端子模块参数配置, 0选择模块A, 1选择模块B。

73~74: 启动选择选择bit0/bit1

选择启动方式。例如设置DI1和DI2的功能分别为73和74, 则DI1和DI2都无效时选择直接启动; DI1有效, DI2无效时选择转速追踪启动; DI1无效, DI2有效时选择直流制动启动; DI1和DI2都有效时, 启动方式则保持上一次选择的启动方式。

75: 控制命令切换端子3

在端子/通信设定和自定义运行指令之间进行切换。

77: 运行使能

端子选择此功能, 高电平有效时, 允许运行, 否则, 不允许运行或者按照运行允许停机方式(AA-09)停机。

78: 正向运行允许

端子功能高电平有效时, 频率给定允许为正值, 否则, 给定为正时置零。

79: 负向运行允许

端子功能高电平有效时, 频率给定允许为负值, 否则, 给定为负时置零。

80: RFG输入置零

端子功能低电平有效时, 目标给定置零, 高电平无效时, 恢复原有给定。

86: 断线检测 (拉丝机)

变频器启动时, 经过A7-32 (启动延时断线检测时间) 之后, DI开始检测, 若DI端子检测到有效, 变频器会报E031.2断线检测故障。

2.2.21DO设置（可选）

参数	参数名称	默认值	设定范围		参数说明
F5-04	DO1输出功能选择	0	0: 无输出	23: 零速运行中2（停机ON）	如下
F5-05	扩展卡DO2输出选择	4	1: 变频器运行中	24: 累计上电时间到达	
			2: 故障输出	25: 频率水平检测FDT2输出	
			3: 频率水平检测FDT1输出	26: 频率1到达输出	
			4: 频率到达	27: 频率2到达输出	
			5: 零速运行中（停机OFF）	28: 电流1到达输出	
			6: 电机过载预警	29: 电流2到达输出	
			7: 变频器过载预警	30: 定时到达输出	
			8: 设定计数值到达	31: AI1输入超限	
			9: 指定计数值到达	32: 掉载中	
			10: 长度到达	33: 反向运行中	
			11: 简易PLC循环完成	34: 零电流状态	
			12: 累计运行时间到达	35: 模块温度到达	
			13: 摆动频率限定中	36: 输出电流超限	
			14: 转矩限定中	37: 下限频率到达（停机ON）	
			15: 运行准备就绪	38: 告警输出（所有故障）	
			16: AI1>AI2	39: 电机过温输出	
			17: 上限频率到达	40: 本次运行时间到达	
			18: 下限频率到达（停机OFF）	41: 故障（除欠压外）输出	
			19: 欠压状态输出	42: STO输出	
			20: 通信设定	43: 限制运行输出	
			21: 抱闸输出	44: 停机抱闸输出（拉丝机）	
			22: 保留	其他: B连接器	

0: 无输出

输出端子无任何功能。

1: 变频器运行中

变频器正处于运行状态，有输出频率（可以为零），此时输出“有效”信号。

2: 故障输出

当变频器故障时，输出“有效”信号。

3: 频率水平检测FDT1输出

当运行频率高于频率检测值时，DO 输出“有效”信号，当运行频率低于检测值减去FDT 滞后值（F8-19 设定值与F8-20 的乘积），DO 输出“有效”信号取消。

4: 频率到达

变频器的运行频率，处于目标频率一定范围内（目标频率±F8-21 的设定值与最大频率的乘积），DO 输出“有效”信号。

5: 零速运行中（停机OFF）

变频器运行且输出频率为0 时，输出“有效”信号。在变频器处于停机状态时，该信号“无效”。

6: 电机过载预警

电机过载保护动作之前，根据过载预警系数（F9-02）进行判断，在超过预警阈值后输出“有效”信号。（预警阈值的计算参照电机过载保护功能）。

7: 变频器过载预警报警

在变频器过载保护发生前10s，输出“有效”信号。

8: 设定计数值到达

在计数功能中，当计数值达到FB-08 所设定的值时，输出“有效”信号。

9: 指定计数值到达

在计数功能中，当计数值达到FB-09 所设定的值时，输出“有效”信号。

10: 长度到达

在定长功能中，当检测的实际长度超过FB-05 所设定的长度时，输出“有效”信号。

11: 简易PLC循环完成

当简易PLC 运行完成一个循环后，输出一个宽度为250ms 的脉冲信号。

12: 累计运行时间到达

变频器算累计运行时间和（F8-17以及F8-75组合的时间）比较，如果大于等于则DO输出“有效”信号。

13: 摆动频率限定中

在摆频功能中，当设定频率超出上限频率或者下限频率，且变频器输出频率达到上限频率或者下限频率时，输出“有效”信号。

14: 转矩限定中

变频器在速度控制模式下，当输出转矩达到转矩限定值时，输出“有效”信号。

15: 运行准备就绪

变频器上电后，处于无异常状态时，输出“有效”信号。

16: $AI1 > AI2$

当模拟量输入AI1 的值大于AI2 的输入值时，输出“有效”信号。

17: 上限频率到达

当运行频率到达上限频率（F0-12）时，输出“有效”信号。

18: 下限频率到达（停机OFF）

当F8-14（给定频率低于下限频率运行模式）设置为1（停机）时，无论运行频率是否到达下限频率，都输出“无效”信号。

当F8-14（给定频率低于下限频率运行模式）设置为0（以下限频率运行）或者2（零速运行）时，且运行频率到达下限频率时，输出“有效”信号。

19: 欠压状态输出

变频器处于欠压状态时，输出“有效”信号。

20: 通信设定

端子“有效”或者“无效”状态由通信地址0x2001 的设定值控制。

21: 抱闸输出

抱闸打开时，输出有效信号，抱闸关闭时，输出无效信号

22: 保留

23: 零速运行中2（停机ON）

变频器运行且输出频率为0 时，输出“有效”信号。在变频器处于停机状态时，该信号也为“有效”。

24: 累计上电时间到达

变频器DO24号功能是计算累计上电时间和（F8-16以及F8-74组合的时间）比较，如果大于等于则DO输出“有效”信号。

25: 频率水平检测FDT2输出

当运行频率高于频率检测值时，DO 输出“有效”信号，当运行频率低于检测值减去频率检测滞后值（F8-28 设定值与F8-29 的乘积），DO输出“有效”信号取消。

26: 频率1到达输出

变频器的运行频率，处于F8-30（任意到达频率检测值1）频率检出范围内，DO 输出“有效”信号。频率检出范围：F8-30-F8-31×F0-10（最大频率）~ F8-30+F8-31×F0-10。

27: 频率2到达输出

变频器的运行频率，处于F8-32（任意到达频率检测值2）频率检出范围内，DO 输出“有效”信号。频率检出范围：F8-32-F8-33×F0-10（最大频率）~ F8-32+F8-33×F0-10。

28: 电流1到达输出

变频器的输出电流，处于F8-38（任意到达电流1）电流的范围内，DO 输出“有效”信号。电流检出范围 = F8-38-F8-39×F1-03（电机额定电流）~ F8-38+F8-39×F1-03。

29: 电流2到达输出

变频器的输出电流，处于F8-40（任意到达电流2）电流的范围内，DO 输出“有效”信号。电流检出范围 = F8-40-F8-41×F1-03（电机额定电流）~ F8-40+F8-41×F1-03。

30: 定时到达输出

当定时功能选择（F8-42）有效时，变频器本次运行时间达到所设置的定时时间后，输出“有效”信号。定时时间由F8-43 和F8-44 设置。

31: AI1输入超限

当模拟量输入AI1 的值大于F8-46（AI1 输入保护上限）或小于F8-45（AI1 输入保护下限）时，输出“有效”信号。

32: 掉载中

变频器处于掉载状态时，输出“有效”信号。

33: 反向运行中

变频器处于反向运行时，输出“有效”信号。

34: 零电流状态

变频器的输出电流，处于零电流的范围内，且持续时间超过F8-35（零电流检测延迟时间）后，DO 输出“有效”信号。零电流检出范围 = $0 \sim F8-34 \times F1-03$ 。

35：模块温度到达

逆变模块散热器温度（F7-07）达到所设置的模块温度到达值（F8-47）时，输出“有效”信号。

36：输出电流超限

变频器的输出电流，大于F8-36（输出电流超限值），且持续时间超过F8-37（输出电流超限检测延迟时间）后，DO 输出“有效”信号。

37：下限频率到达（停机ON）

当运行频率到达下限频率（F0-14）时，输出“有效”信号。在停机状态时，也输出“有效”信号。

38：告警输出（所有故障）

当变频器发生故障，且该故障保护动作选择为继续运行时，DO 端子输出“有效”信号。故障保护动作选择可以参照F9-47~F9-50。

39：电机过温输出

当电机温度达到F9-58（电机过温预报警阈值）时，输出“有效”信号。（电机温度可通过U0-34 查看）。

40：本次运行时间到达

变频器本次开始运行时间超过F8-53（本次运行到达时间设定）所设定的时间时，输出“有效”信号。

41：故障（除欠压外）输出

当变频器发生故障时（除了欠压故障之外），DO 输出“有效”信号。

42：STO输出

当变频器触发STO时，DO输出“有效”信号。

43：限制运行输出

当变频器产生限制运行轻故障时，变频器面板显示“Lxxx.y”。

44：停机抱闸输出（拉丝机）

变频器停机时，当运行频率低于A7-30设置的抱闸频率时，DO输出“有效”信号，但经过A7-31设置的抱闸延时时间之后，DO输出“有效”信号。

其他：B连接器

当选择为“其他”时，其输出功能为连接器所连接到的功能码的信号或功能状态。

2.2.22设置多段速指令（可选）

FC组参数应用场景：当需要使用简易PLC作为主频率时，请设置FC组参数。在一些工业场合，使用交流电机只需实现启停、定时分段调速及简单的自动正反转等功能，使用简易PLC便可完成以往还需添加PLC后才能完成的控制功能。简易PLC一般应用于混合料搅拌、工业洗衣机等行业设备。

FC组参数与其他参数的关联关系：设定参数F0-03=7，选择了简易PLC 作为主频率时，需要设置FC组参数。

参数	参数名称	默认值	设定范围	参数说明
FC-00	多段指令1	0.0%	-100.0%~100.0%	多段速指令频率设定，单位为%，该频率设定值是以相对最大频率的百分比计算，100%对应F0-10（最大频率）。 变频器可通过FC-55~FC-58组合成16个状态，这16个状态对应这16个频率设定值。或者直接使用DI端子功能（12~15）调用多段指令1~16。 多段值1可以通过FC-51选择来源，其他多段值通过功能码数字设定。 多段值输出到浮点连接器，除了作为频率给定，还可以用作转矩、电压等给定输入，%对应额定值。
FC-01	多段指令2			
FC-02	多段指令3			
FC-03	多段指令4			
FC-04	多段指令5			
FC-05	多段指令6			
FC-06	多段指令7			
FC-07	多段指令8			
FC-08	多段指令9			
FC-09	多段指令10			
FC-10	多段指令11			
FC-11	多段指令12			
FC-12	多段指令13			
FC-13	多段指令14			
FC-14	多段指令15			
FC-15	多段指令16			

2.2.23设置继电器输出（可选）

参数	参数名称	默认值	设定范围		参数说明
F5-02	控制板继电器（T/A-T/B-T/C）输出功能选择	2	0：无输出	23：零速运行中2（停机ON）	如下
F5-03	扩展卡继电器DO4输出功能选择(P/A-P/B-P/C)	0	1：变频器运行中	24：累计上电时间到达	
			2：故障输出	25：频率水平检测FDT2输出	
			3：频率水平检测FDT1输出	26：频率1到达输出	
			4：频率到达	27：频率2到达输出	
			5：零速运行中（停机OFF）	28：电流1到达输出	
			6：电机过载预警报警	29：电流2到达输出	
			7：变频器过载预警报警	30：定时到达输出	
			8：设定计数值到达	31：AI1输入超限	
			9：指定计数值到达	32：掉载中	
			10：长度到达	33：反向运行中	
			11：简易PLC循环完成	34：零电流状态	
			12：累计运行时间到达	35：模块温度到达	
			13：摆动频率限定中	36：输出电流超限	
			14：转矩限定中	37：下限频率到达（停机ON）	
			15：运行准备就绪	38：告警输出（所有故障）	
			16：AI1>AI2	39：电机过温输出	
			17：上限频率到达	40：本次运行时间到达	
			18：下限频率到达（停机OFF）	41：故障（除欠压外）输出	
			19：欠压状态输出	42：STO输出	
			20：通信设定	43：限制运行输出	
			21：抱闸输出	44：停机抱闸输出（拉丝机）	
22：保留	其他：B连接器				

0：无输出

输出端子无任何功能。

1：变频器运行中

变频器正处于运行状态，有输出频率（可以为零），此时输出“有效”信号。

2：故障输出

当变频器故障时，输出“有效”信号。

3：频率水平检测FDT1输出

当运行频率高于频率检测值时，DO 输出“有效”信号，当运行频率低于检测值减去FDT 滞后值（F8-19 设定值与F8-20 的乘积），DO 输出“有效”信号取消。

4：频率到达

变频器的运行频率，处于目标频率一定范围内（目标频率±F8-21 的设定值与最大频率的乘积），DO 输出“有效”信号。

5：零速运行中（停机OFF）

变频器运行且输出频率为0 时，输出“有效”信号。在变频器处于停机状态时，该信号“无效”。

6: 电机过载预警

电机过载保护动作之前, 根据过载预警系数 (F9-02) 进行判断, 在超过预警阈值后输出“有效”信号。(预警阈值的计算参照电机过载保护功能)。

7: 变频器过载预警

在变频器过载保护发生前10s, 输出“有效”信号。

8: 设定计数值到达

在计数功能中, 当计数值达到FB-08 所设定的值时, 输出“有效”信号。

9: 指定计数值到达

在计数功能中, 当计数值达到FB-09 所设定的值时, 输出“有效”信号。

10: 长度到达

在定长功能中, 当检测的实际长度超过FB-05 所设定的长度时, 输出“有效”信号。

11: 简易PLC循环完成

当简易PLC 运行完成一个循环后, 输出一个宽度为250ms 的脉冲信号。

12: 累计运行时间到达

变频器算累计运行时间和 (F8-17以及F8-75组合的时间) 比较, 如果大于等于则DO输出“有效”信号。

13: 摆动频率限定中

在摆频功能中, 当设定频率超出上限频率或者下限频率, 且变频器输出频率达到上限频率或者下限频率时, 输出“有效”信号。

14: 转矩限定中

变频器在速度控制模式下, 当输出转矩达到转矩限定值时, 输出“有效”信号。

15: 运行准备就绪

变频器上电后, 处于无异常状态时, 输出“有效”信号。

16: AI1>AI2

当模拟量输入AI1 的值大于AI2 的输入值时, 输出“有效”信号。

17: 上限频率到达

当运行频率到达上限频率 (F0-12) 时, 输出“有效”信号。

18: 下限频率到达 (停机OFF)

当F8-14 (给定频率低于下限频率运行模式) 设置为1 (停机) 时, 无论运行频率是否到达下限频率, 都输出“无效”信号。

当F8-14 (给定频率低于下限频率运行模式) 设置为0 (以下限频率运行) 或者2 (零速运行) 时, 且运行频率到达下限频率时, 输出“有效”信号。

19: 欠压状态输出

变频器处于欠压状态时, 输出“有效”信号。

20: 通信设定

端子“有效”或者“无效”状态由通信地址0x2001的设定值控制。

21: 抱闸输出

抱闸打开时，输出有效信号，抱闸关闭时，输出无效信号

22: 保留

23: 零速运行中2（停机ON）

变频器运行且输出频率为0时，输出“有效”信号。在变频器处于停机状态时，该信号也为“有效”。

24: 累计上电时间到达

变频器DO24号功能是计算累计上电时间和（F8-16以及F8-74组合的时间）比较，如果大于等于则DO输出“有效”信号。

25: 频率水平检测FDT2输出

当运行频率高于频率检测值时，DO输出“有效”信号，当运行频率低于检测值减去频率检测滞后值（F8-28设定值与F8-29的乘积），DO输出“有效”信号取消。

26: 频率1到达输出

变频器的运行频率，处于F8-30（任意到达频率检测值1）频率检出范围内，DO输出“有效”信号。频率检出范围：F8-30-F8-31×F0-10（最大频率）~ F8-30+F8-31×F0-10。

27: 频率2到达输出

变频器的运行频率，处于F8-32（任意到达频率检测值2）频率检出范围内，DO输出“有效”信号。频率检出范围：F8-32-F8-33×F0-10（最大频率）~ F8-32+F8-33×F0-10。

28: 电流1到达输出

变频器的输出电流，处于F8-38（任意到达电流1）电流的范围内，DO输出“有效”信号。电流检出范围 = F8-38-F8-39×F1-03（电机额定电流）~ F8-38+F8-39×F1-03。

29: 电流2到达输出

变频器的输出电流，处于F8-40（任意到达电流2）电流的范围内，DO输出“有效”信号。电流检出范围 = F8-40-F8-41×F1-03（电机额定电流）~ F8-40+F8-41×F1-03。

30: 定时到达输出

当定时功能选择（F8-42）有效时，变频器本次运行时间达到所设置的定时时间后，输出“有效”信号。定时时间由F8-43和F8-44设置。

31: AI1输入超限

当模拟量输入AI1的值大于F8-46（AI1输入保护上限）或小于F8-45（AI1输入保护下限）时，输出“有效”信号。

32: 掉载中

变频器处于掉载状态时，输出“有效”信号。

33: 反向运行中

变频器处于反向运行时，输出“有效”信号。

34: 零电流状态

变频器的输出电流，处于零电流的范围内，且持续时间超过F8-35（零电流检测延迟时间）后，DO 输出“有效”信号。零电流检出范围 = $0 \sim F8-34 \times F1-03$ 。

35：模块温度到达

逆变模块散热器温度（F7-07）达到所设置的模块温度到达值（F8-47）时，输出“有效”信号。

36：输出电流超限

变频器的输出电流，大于F8-36（输出电流超限值），且持续时间超过F8-37（输出电流超限检测延迟时间）后，DO 输出“有效”信号。

37：下限频率到达（停机ON）

当运行频率到达下限频率（F0-14）时，输出“有效”信号。在停机状态时，也输出“有效”信号。

38：告警输出（所有故障）

当变频器发生故障，且该故障保护动作选择为继续运行时，DO 端子输出“有效”信号。故障保护动作选择可以参照F9-47~F9-50。

39：电机过温输出

当电机温度达到F9-58（电机过温预警阈值）时，输出“有效”信号。（电机温度可通过U0-34 查看）。

40：本次运行时间到达

变频器本次开始运行时间超过F8-53（本次运行到达时间设定）所设定的时间时，输出“有效”信号。

41：故障（除欠压外）输出

当变频器发生故障时（除了欠压故障之外），DO 输出“有效”信号。

42：STO输出

当变频器触发STO时，DO输出“有效”信号。

43：限制运行输出

当变频器产生限制运行轻故障时，变频器面板显示“Lxxx.y”。

44：停机抱闸输出（拉丝机）

变频器停机时，当运行频率低于A7-30设置的抱闸频率时，DO输出“有效”信号，但经过A7-31设置的抱闸延时时间之后，DO输出“有效”信号。

其他：B连接器

当选择为“其他”时，其输出功能为连接器所连接到的功能码的信号或功能状态。

3 故障处理

3.1 常用故障及诊断

3.1.1 报警与故障显示

变频器状态异常时，会切断输出，同时故障指示灯闪烁，且变频器故障继电器接点动作。

变频器操作面板会显示故障代码，如 **E002.1**，界面故障显示如下图所示。

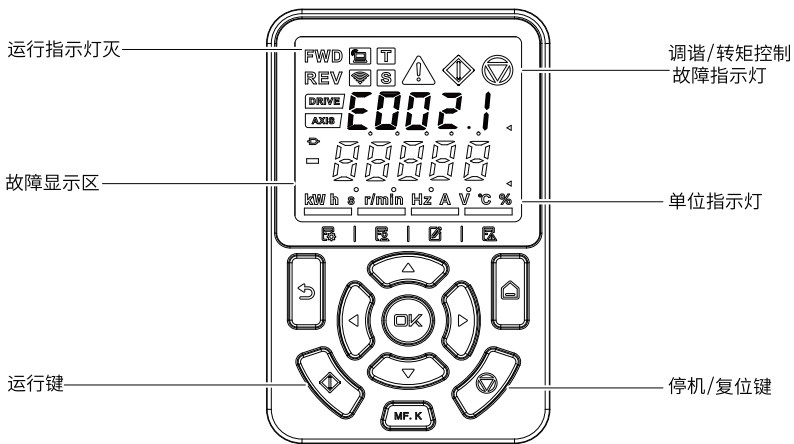


图3-1 界面故障显示



注意

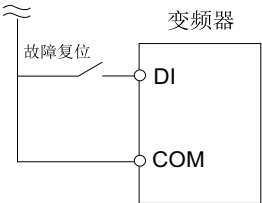
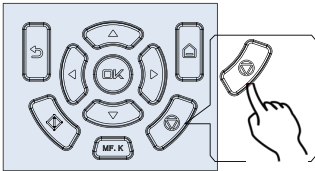
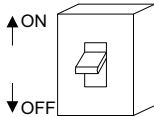
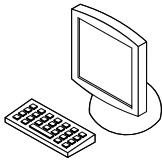
请勿擅自修理、改造本产品，若无法排除故障，请联系汇川技术或产品代理商寻求技术支持。

3.1.2 故障发生后再启动

通过操作面板显示查看当前故障码、当前故障子码、当前故障信息、当前轻故障主码、当前轻故障子码、轻故障信息、当前警告码、当前警告子码、当前警告信息。

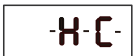
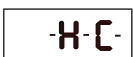
表3-1 故障发生后重新启动方法

阶段	处理措施	说明
故障时	故障记录1：通过操作面板显示查看当前故障码、当前故障子码、当前故障信息、当前轻故障主码、当前轻故障子码、轻故障信息、当前警告码、当前警告子码、当前警告信息。	通过H0-00~H0-53可查看
	故障记录2：通过操作面板显示查看最近三次的故障时频率、故障时电流、故障时母线电压、故障时输入端子状态、故障时输出端子状态、故障时变频器状态、故障时上电时间、故障时运行时间、故障时状态字A、故障升级状态字B、故障时命令字。	通过F9-14~F9-44可查看。
	故障记录3：通过操作面板显示查看最近六次的故障码、故障子码、故障信息、故障时频率、故障时电流、故障时母线电压、故障时输入端子状态、故障时输出端子状态、故障时变频器状态、故障时上电时间、故障时运行时间、故障时状态字A、故障升级状态字B、故障时命令字。	通过H3~H8组可查看。
故障复位前	从操作面板显示的故障类型上查找故障原因并解除故障，解除故障原因后再复位。	-

阶段	处理措施	说明
解除故障复位方法	1、将DI设定为功能9（F4-00~F4-09=9 故障复位），复位功能端子有效。	
	2、确认F7-02=1（默认值），表示在任何操作方式下，键停机复位功能均有效。	按面板红色停机复位键。 
	3、给变频器重新上电后自动复位。 暂时将主回路电源切断，待操作面板上的显示消失后再次接通电源。	
	4、使用带有通讯功能的变频器，可通过通讯方式复位。 在F0-02=2（通讯控制）时，通过上位机对2000H通讯地址写入“7”（故障复位），可使变频器在故障清除后进行复位。	

3.1.3 常见故障处理

表3-2 常见故障及处理方法

序号	故障现象	可能原因	解决方法
1	上电无显示 	电网电压没有或者过低	检查输入电源
		变频器驱动板上的开关电源故障	检查控制板上24V和10V输出电压是否正常
		控制板与驱动板、键盘之间连线断	确认主回路断电后，重新拔插8芯和40芯排线
		变频器缓冲电阻损坏	寻求厂家服务
		控制板、键盘故障	
2	上电一直显示-H-C- 	整流桥损坏	
		驱动板与控制板之间的连线接触不良	重新拔插8芯和28芯排线
		控制板上相关器件损坏	寻求厂家服务
		电机或者电机线有对地短路	
		霍尔故障	
3	上电显示“E023.1”报警 	电网电压过低	
		电机或者输出线对地短路	用摇表测量电机和输出线的绝缘
		变频器损坏	寻求厂家服务
4	上电变频器显示正常，运行后显示“-H-C-”并马上停机 	风扇损坏或者堵转	更换风扇
		外围控制端子接线有短路	排除外部短路故障
5	频繁报E014.1（模块过热）故障	载频设置太高	降低载频（F0-15）
		风扇损坏或者风道堵塞	更换风扇、清理风道
		变频器内部器件损坏（热敏电阻或其他）	寻求厂家服务

序号	故障现象	可能原因	解决方法
6	变频器运行后电机不转动	变频器及电机之间连线错误	重新确认变频器与电机之间连线正确
		变频器参数设置错误（电机参数）	恢复出厂参数，重新设置使用参数组
			检查编码器参数设置正确、电机额定参数设置正确，如电机额定频率、额定转速等
			检查F0-01（控制方式）、F0-02（运行方式）、设置正确
			V/f模式下，重载启动下，调整F3-01(转矩提升)参数
7	DI端子失效	驱动板与控制板连线接触不良	重新拔插连接线，确认接线牢固
		驱动板故障	寻求厂家服务
		参数设置错误	检查并重新设置F4组相关参数
		外部信号错误	重新接外部信号线
		OP与+24V跳线松动	重新确认OP与+24V跳线，并确保紧固
8	闭环矢量控制时，电机速度无法提升	控制板故障	寻求厂家服务
		编码器故障	更换码盘并重新确认接线
		编码器接线错误或者接触不良	重新接线，确保接触良好
		PG卡故障	更换PG卡
		驱动板故障	寻求厂家服务
9	变频器频繁报过流和过压故障。	电机参数设置不对	重新设置电机参数或者进行电机参数辨识
		加减速时间不合适	设置合适的加减速时间
		负载波动	寻求厂家服务
10	上电（或运行）报E017.1	软启动接触器未吸合	检查接触器电缆是否松动
			检查接触器是否有故障
			检查接触器24V供电电源是否有故障
			寻求厂家服务
11	减速或减速停机时电机自由停机或无制动能力	编码器断线或过压失速保护生效	有速度传感器矢量控制模式下时（F0-01=1），请检查编码器接线
			如果已配置制动电阻，需将“过压失速使能”选择为“无效”（设置F3-23=0），关闭过压失速

3.1.4 不同控制模式下试运行处理对策

- 开环矢量控制模式（F0-01=0，出厂默认值）

该控制模式是在电机没有编码器速度反馈的应用场合下，对电机的速度和转矩进行控制。该控制模式下需要对电机参数进行参数辨识，完成电机参数的自动整定。

表3-3 开环矢量控制模式下处理对策

问题与故障	处理对策
电机启动过程中报过载或过流故障	电机参数（F1-01~F1-05）按电机铭牌设定。 进行电机参数辨识（F1-37），有条件的情况下最好进行电机动态完整参数辨识。
5Hz以下转矩或速度响应慢、电机振动	改善转矩和速度的响应，需要加强速度环比例调节（F2-00按10为单位增大设定值）或者降低速度环积分时间（F2-01按0.05为单位降低）。 如果出现振动，需要减弱F2-00、增大F2-01参数值。
5Hz以上转矩或速度响应慢、电机振动。	改善转矩和速度的响应，需要加强速度环比例调节（F2-03按10为单位增大设定值）或者降低速度环积分时间（F2-04按0.05为单位降低）。 如果出现振动，需要减弱F2-03、增大F2-04参数值。
速度精度低	当电机带载速度偏差过大时，需增大矢量转差补偿增益（F2-06），按10%为单位增减。
速度波动大	当电机速度有异常波动时，可适当增加速度滤波时间（A9-05），按0.001s为单位增加。
电机噪音大	适当增加载频频率值（F0-15），以1.0kHz为单位升高（注意：升高载频电机漏电流会增大）。
电机转矩不足或出力不够	转矩上限是否被限制，速度模式下提高转矩上限（F2-10）；转矩模式下增大转矩指令。

- 闭环矢量控制模式（F0-01=1）

该模式是在电机有编码器速度反馈应用场合下使用，需要正确设置编码器线数、编码器类型和信号方向，完成电机参数的自动整定。

表3-4 闭环矢量控制模式下处理对策

问题与故障	处理对策
启动报过流或过载故障	正确设置编码器线数、类型、编码器方向。
电机转动过程中报过载或过流故障	电机参数（F1-01~F1-05）按电机铭牌设定。 进行电机参数辨识（F1-37），有条件的情况下最好进行电机动态完整参数辨识。
5Hz以下转矩或速度响应慢、电机振动	改善转矩和速度的响应，需要加强速度环比例调节（F2-00按10为单位增大设定值）或者降低速度环积分时间（F2-01按0.05为单位降低）。 如果出现振动，需要减弱该F2-00、F2-01参数值。
5Hz以上转矩或速度响应慢、电机振动。	改善转矩和速度的响应，需要加强速度环比例调节（F2-03按10为单位增大设定值）或者降低速度环积分时间（F2-04按0.05为单位降低）。 如果出现振动，需要减弱该F2-03、F2-04参数值。
速度波动大	当电机速度有异常波动时，可适当增加速度滤波时间（F2-07），按0.001s为单位增加。

问题与故障	处理对策
电机噪音大	适当增加载频频率值（F0-15），以1.0kHz为单位升高（注意：升高载频电机漏电流会增大）。
电机转矩不足或出力不够	转矩上限是否被限制，速度模式下提高转矩上限（F2-10）；转矩模式下增大转矩指令。

● V/f控制模式（F0-01=2）

该种模式是在电机没有编码器速度反馈的应用场合下使用，对电机参数不敏感，只需要正确设置电机的额定电压和额定频率值。

表3-5 V/f控制模式下处理对策

问题与故障	处理对策
运行中电机振荡	减少V/f振荡抑制增益（F3-11），以5为单位减少（最小减少到5）。
大功率启动报过流	降低转矩提升（F3-01），以0.5%为单位调节。
运行中电流偏大	正确设置电机的额定电压（F1-02）、额定频率（F1-04）。降低转矩提升（F3-01），以0.5%为单位调节。
电机噪音大	适当增加载频频率值（F0-15），以1.0kHz为单位升高（注意：升高载频电机漏电流会增大）。
突卸重载报过压、减速报过压	确认过压失速使能（F3-23）设定成使能状态；增大过压失速增益（F3-24/F3-25，默认值30），以10为单位增大（最大调整到100）。 减小过压失速动作电压（F3-22默认值770V），以10V为单位减小（最小调整到700V）。
突加重载报过流、加速报过流	增大过流失速增益（F3-20默认值20），以10为单位增大（最大调整到100）。 减小过流失速动作电流（F3-18默认值150%），以10%为单位减小（最小调整到50%）。

3.2 故障和报警码列表

故障和报警码的完整信息，请参见19012396《MD520系列通用变频器参数手册》



19011571C01

由于本公司持续的产品升级造成的内容变更，恕不另行通知
版权所有 © 深圳市汇川技术股份有限公司
Copyright © Shenzhen Inovance Technology Co., Ltd.



扫码下载
掌上汇川App

深圳市汇川技术股份有限公司
Shenzhen Inovance Technology Co., Ltd.

www.inovance.com

苏州汇川技术有限公司
Suzhou Inovance Technology Co., Ltd.

www.inovance.com

地址：深圳市龙华新区观澜街道高新技术产业园
汇川技术总部大厦

总机：(0755) 2979 9595 传真：(0755) 2961 9897
客服：4000-300124

地址：江苏省苏州市吴中区天鹅荡路52号

总机：(0512) 6637 6666 传真：(0512) 6285 6720
客服：4000-300124